

Крошечко
Калерий
Александрович.

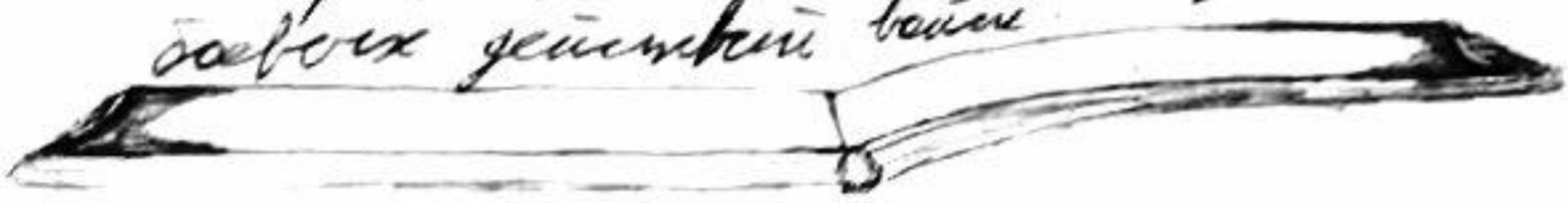
Суринский, Максим
Иванович

- 493.
- 840 - поет
- 900 - 10 30
- 1045 - 12 45
- 1230 - 1400
- 14.00 - 15.00
- 15.00 - 16.30 - сама по

Народный ансамбль
Патров Александрович
Зам.
Кочкарев Виктор Николаевич.

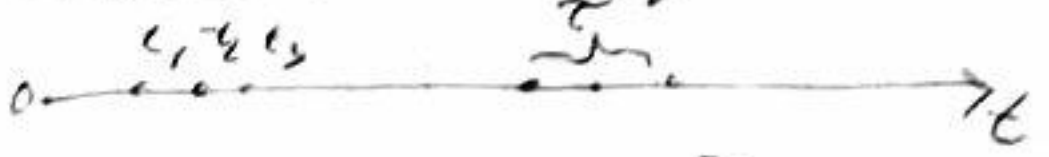
Стар. Купчихина Тата Николаевна.

Помог разобраться с графиком
его примет. ^{для школы} анализ моделей
данных семейной жизни



Положительный процесс

1) Поток событий как стационарный, если
вер. процесса - то же или иное число событий
на участке времени t зависит
только от длины участка и не зависит
от того где измерено t ^{расположен}
этот участок



2) Поток событий как процесс без памяти,
если λ не перемещается
участок времени, число событий
на участке t не зависит от числа
событий на другом.

3) Поток событий как - ординатный, если
вер. процесса - не меморирующий участок
 t если вер. события предопределена
иначе по сравнению с вероятностью
одного события

$$f(t) = \lambda e^{-\lambda t}$$

Вероятностный путь фермионной составной системы двух многоклеточных зиготиков.

Пример

Две зиготы зиготировки однородных зигот.

N_1, N_2

каждая из зигот производит потомство. потомки размножаются по генерациям зигот.

λ_1, λ_2 - частота времени

p_1, p_2 - вер. успешного времени

Задача: определить, кто победит, когда и сколько потеряет победитель.

$$\Lambda_1 = p_1 \lambda_1, \quad \Lambda_2 = p_2 \lambda_2$$

$P_1^k(t), P_2^k(t)$ - вер. кол. оставшихся в данный момент зигот.

$$P_1^{N_1}(t+dt) = P_1^{N_2}(t) \left[P_2^0(t) + \sum_{k=1}^{N_2} P_2^k(t) (1 - k \Lambda_2 dt) \right] =$$

$$\sum_{k=0}^{N_2} P_2^k(t) = 1 \quad \left| \quad = P_1^{N_1}(t) \left[1 - \sum_{k=1}^{N_2} k P_2^k(t) \Lambda_2 dt \right] =$$

$$\sum_{k=1}^{N_2} k P_2^k(t) = m_2(t) \quad \left| \quad = P_1^{N_1}(t) \left[1 - m_2(t) \Lambda_2 dt \right]$$

для зигот. кол-ва зигот.

$$P_1^k(t+dt) = \underbrace{P_1^k(t) [1 - m_2(t) \Lambda_2 dt]}_{\text{на выходе}} + \underbrace{P_1^{k+1}(t) m_2(t) \Lambda_2 dt}_{\text{на входе}}$$

$$P_1^0(t+dt) = P_1^0(t) + P_1^1(t) m_2(t) \Lambda_2 dt$$

$$\frac{d P_1^{N_1}(t)}{dt} = - \Lambda_2 m_2(t) P_1^{N_1}(t)$$

$$\frac{d P_1^k(t)}{dt} = - \Lambda_2 m_2(t) [P_1^k(t) - P_1^{k+1}(t)]$$

$$\left[\frac{dP_1^0(t)}{dt} = \Lambda_2 m_2(t) P_1^1(t) \right]$$

нач. условия: $P_1^{N_1}(0) = 1$; $P_1^{k, k-1} = 0$

Вотог уравнений для среднего числа
сущих и умерших числа особей.
сущих.

m_1, m_2 - число сущих, сущих. (mean number)

$$\frac{dm_1(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \sum_{k=1}^{N_1} P_1^k(t) K = \sum_{k=1}^{N_1} K \frac{dP_1^k(t)}{dt} = -\Lambda_2 m_2(t) \cdot$$

$$\cdot \left\{ N_1 P_1^{N_1}(t) + \sum_{k=1}^{N_1-1} K [P_1^k(t) - P_1^{k+1}(t)] \right\} =$$

$$= -\Lambda_2 m_2(t) \left[m_1(t) - \sum_{k=1}^{N_1-1} K P_1^{k+1}(t) \right] \textcircled{=}$$

$$\left[\begin{aligned} \sum_{k=1}^{N_1-1} K P_1^{k+1}(t) &= \sum_{k=1}^{N_1-1} (k+1) P_1^{k+1}(t) + P_1^1(t) - P_1^1(t) - \sum_{k=1}^{N_1-1} P_1^{k+1}(t) = \\ &= m_1(t) [1 - P_1^0(t)] \end{aligned} \right]$$

$$\textcircled{=} -\Lambda_2 m_2(t) [1 - P_1^0(t)]$$

анализ при граничной установке
времени для $0 \leq t \leq T$

$$m_1(T) > \Delta \cdot N_1 \quad \text{или} \quad m_2(T) > \Delta \cdot N_2$$

$0 < \Delta < 1$

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{dm_1(t)}{dt} &= -\Lambda_2 m_2(t) \\ \frac{dm_2(t)}{dt} &= -\Lambda_1 m_1(t) \end{aligned} \right.$$

Можно найти A
(интегрируя)
с периодом осез.

Модель мунда В (без переноса орудия)

$$\frac{m_1(t)}{N_1} ; \frac{m_2(t)}{N_2} \quad - \text{удельные запасы}$$

$$\Lambda_1' = \lambda_1 P_1' \frac{m_2(t)}{N_2} ; \Lambda_2' = \lambda_2 P_2' \frac{m_1(t)}{N_1}$$

$$\begin{cases} \frac{dm_1(t)}{dt} = -\frac{\Lambda_1'}{N_2} m_1(t) m_2(t) \\ \frac{dm_2(t)}{dt} = -\frac{\Lambda_2'}{N_1} m_1(t) m_2(t) \end{cases}$$

Найдем генерацию нуля попарно уравнений.

$$\begin{aligned} D_1(t) &= \sum_{k=0}^{N_1} [k - m_1(t)]^2 P_1^k(t) = \sum_{k=0}^{N_1} k^2 P_1^k(t) - 2m_1(t) \sum_{k=0}^{N_1} k P_1^k(t) + m_1^2(t) \sum_{k=0}^{N_1} P_1^k(t) = C_1(t) - m_1^2(t) \end{aligned}$$

Второй ряд нулей.

$$\frac{dD_1(t)}{dt} = \frac{dC_1(t)}{dt} - 2m_1(t) \frac{dm_1(t)}{dt}$$

$$\frac{dC_1(t)}{dt} = \sum_{k=1}^{N_1} k^2 \frac{dP_1^k(t)}{dt} = -\Lambda_2 m_2(t) \left\{ N_1^2 P_1^{N_1}(t) + \sum_{k=1}^{N_1-1} k^2 \cdot \right.$$

$$\left. \cdot [P_1^k(t) - P_1^{k+1}(t)] \right\} = -\Lambda_2 m_2(t) \left[C_1(t) - \sum_{k=1}^{N_1-1} k^2 P_1^{k+1}(t) \right] \ominus$$

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^{N_1-1} k^2 P_1^{k+1}(t) &= \sum_{k=1}^{N_1-1} (k+1)^2 P_1^{k+1}(t) + P_1^1(t) - P_1^1(t) - 2 \sum_{k=1}^{N_1-1} k P_1^{k+1}(t) - \\ &- \sum_{k=1}^{N_1-1} P_1^{k+1}(t) = C_1(t) - [1 - P_1^0(t)] - 2[m_1(t) - [1 - P_1^0(t)]] \end{aligned}$$

$$\ominus = -\Lambda_2 m_2(t) [2m_1(t) - (1 - P_1^0(t))]$$

$$\frac{dC_1(t)}{dt} = -2\Lambda_2 m_1(t) m_2(t) + \Lambda_2 m_2(t)$$

$$\frac{dD_1(t)}{dt} = -2\Lambda_2 m_1(t) m_2(t) + \Lambda_2 m_2(t) - 2m_1(t) [-\Lambda_2 m_2(t)]$$

$$= \Lambda_2 m_2(t)$$

$$\frac{dD_1(t)}{dt} = \Lambda_2 m_2(t)$$

$$D_1(0) = 0$$

$$\frac{dD_2(t)}{dt} = \Lambda_2 m_1(t)$$

$$D_2(0) = 0$$

$$D_1(0) = \sum_{k=1}^{N_1} (k - N_1)^2 P_2^k(t)$$

Како решавати?

Модел А.

$$\frac{dm_1(t)}{dt} = -\Lambda_2 m_2(t)$$

$\Lambda_1, \Lambda_2 - \text{const.}$

$$\frac{dm_2(t)}{dt} = -\Lambda_1 m_1(t)$$

$$\frac{d^2 m_2(t)}{dt^2} = -\Lambda_2 \frac{dm_2(t)}{dt} = \Lambda_1 \Lambda_2 m_2(t)$$

$$m_2(t) = A_1 e^{\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t} + A_2 e^{-\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t}$$

- генерално.

$$m_1(0) = A_1 + A_2 = N_1$$

$$\left. \frac{dm_2(t)}{dt} \right|_{t=0} = -\Lambda_2 N_2 = A_1 \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} - A_2 \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2}$$

$$\Rightarrow A_2 = N_1 - A_1 \text{ \& } \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} (A_1 - N_1 + A_1) = \Lambda_2 N_2$$

$$A_1 = -\frac{1}{2} \frac{\Lambda_2 N_2}{\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2}} + \frac{N_1}{2} = \frac{1}{2} \left(N_1 - \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} N_2 \right)$$

$$A_2 = \frac{1}{2} (N_1 + \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} N_2)$$

$$m_1(t) = \frac{1}{2} (N_1 - \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} N_2) e^{\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t} + \frac{1}{2} (N_1 + \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} N_2) e^{-\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t} \quad \textcircled{=}$$

$$\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t = \tau$$

$$\textcircled{=} N_1 \operatorname{ch} \tau - \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} N_2 \operatorname{sh} \tau$$

$$\mu_1 = \frac{m_1}{N_1}; \quad \mu_2 = \frac{m_2}{N_2} \quad - \text{полн. соотношения}$$

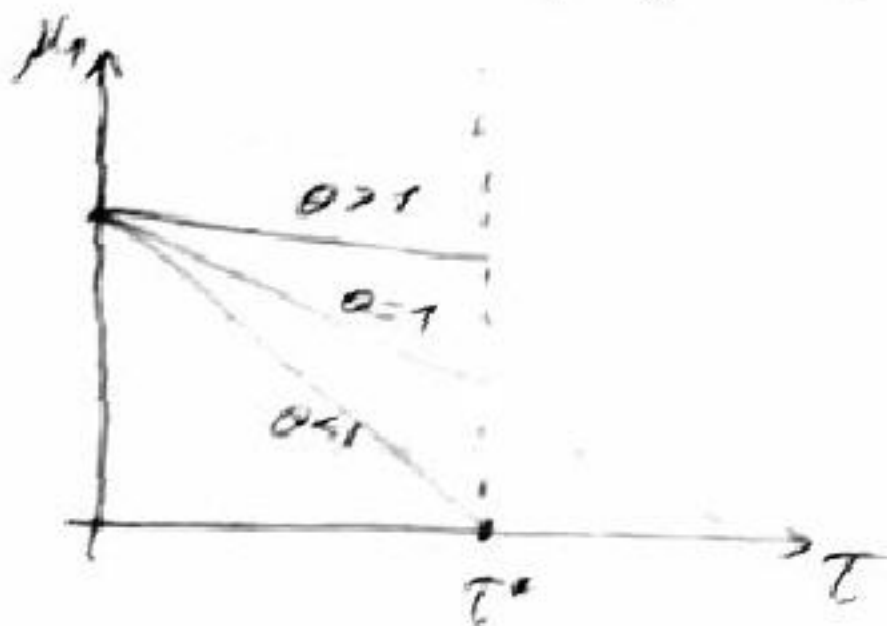
$$\theta = \frac{N_1 \sqrt{\Lambda_1}}{N_2 \sqrt{\Lambda_2}} \quad - \text{коэффициент преобразования}$$

$$\begin{cases} \mu_1 = \operatorname{ch} \tau - \frac{1}{\theta} \operatorname{sh} \tau \\ \mu_2 = \operatorname{ch} \tau - \theta \operatorname{sh} \tau \end{cases}$$

$$\theta = 1 \quad - \text{ничья}$$

$$\theta > 1 \quad - \text{победил 1}$$

$$\theta < 1 \quad - \text{победил 2}$$



$$m_2(\tau^*) \approx 0$$

дискретный возрастанием
числом для управления
группой объектов

Задача

Заметим, что каждой паре кривых

$\mu_1 = \mu_1(t)$, $\mu_2 = \mu_2(t)$ на плоскости кривых τ, μ , соответствует целый класс процессов (базис)

1) $N_1 = a$ $N_2 = b$ $\Lambda_1 = c$ $\Lambda_2 = d$

2) $N_1 = 2a$ $N_2 = b$ $\Lambda_1 = c$ $\Lambda_2 = 4d$ } на плоскости орбиталей

$$\theta = \frac{d}{c} \sqrt{\frac{c}{a}}$$

конкретно 2-й класс своего меридиана?

$$\tau = \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t_1 = \sqrt{cd} t_1$$

$$\bar{t} = 2\sqrt{cd} t_2$$

Вспомним если $N_1 \uparrow$ в 2 раза, то $\theta \uparrow$ в 2
а если $\Lambda_1 \uparrow$ в 2 раза, то $\theta \uparrow$ в $\sqrt{2}$

Вспомогательные тем. фронт больше, тем ^{меньше} скорость.
это квадратичный закон Ландауинга.

Модель В

$$\frac{dm_1}{dt} = -\frac{\Lambda_2}{N_2} m_1 m_2$$

$$\mu_i = \frac{m_i}{N_i}$$

$$\frac{dm_2}{dt} = -\frac{\Lambda_1}{N_1} m_1 m_2$$

$$\frac{d\mu_1}{dt} = -\frac{\Lambda_2 N_2}{N_1} \mu_1 \mu_2$$

$$\kappa_1 = \frac{\Lambda_1 N_1}{N_2}$$

$$\kappa_2 = \frac{\Lambda_2 N_2}{N_1}$$

$$\frac{d\mu_2}{dt} = -\frac{\Lambda_1 N_1}{N_2} \mu_1 \mu_2$$

$$\frac{d\mu_1}{dt} = -\kappa_2 \mu_1 \mu_2 \quad (1)$$

$$\frac{d\mu_2}{dt} = -\kappa_1 \mu_1 \mu_2 \quad (2)$$

$$\frac{d\mu_2}{d\mu_1} = \frac{\mu_1}{\mu_2} \Rightarrow d\mu_2 = \frac{\mu_1}{\mu_2} d\mu_1$$

$$\mu_2 = \frac{\mu_1}{\mu_2} \mu_1 + C_1$$

$$C_1 = 1 - \mu_1 / \mu_2 = \frac{\mu_1 - \mu_2}{\mu_2}$$

подставим μ_2 в 1-й урав.

$$\frac{d\mu_1}{dt} = -\mu_2 \mu_1 \left(\frac{\mu_1}{\mu_2} \mu_1 + C_1 \right) = -\mu_1 \mu_1 \left(\mu_1 + \frac{\mu_2}{\mu_1} C_1 \right)$$

$$-\frac{d\mu_1}{\mu_1(\mu_1 + C_2)} = \mu_1 dt$$

$$\text{где } C_2 = \frac{\mu_2}{\mu_1} C_1$$

$$-\frac{C_2 d\mu_1}{\mu_1(\mu_1 + C_2)} = \frac{d\mu_1}{\mu_1 + C_2} - \frac{d\mu_1}{\mu_1} = C_2 \mu_1 dt$$

$$\ln(\mu_1 + C_2) - \ln \mu_1 = C_2 \mu_1 t + C_3 \rightarrow C_3 = \ln(1 + C_2)$$

$$1 + \frac{C_2}{\mu_1} = (1 + C_2) e^{C_2 \mu_1 t}$$

$$\mu_1 = \frac{C_3}{(1 + C_2) e^{C_2 \mu_1 t} - 1} = \frac{\mu_2 - \mu_1}{\mu_2 e^{(\mu_2 - \mu_1)t} - \mu_1}$$

$$\mu_2 = \frac{\mu_1 - \mu_2}{\mu_1 e^{(\mu_1 - \mu_2)t} - \mu_2}$$

$\mu_1 = \mu_2$ - ничья

$\mu_2 > \mu_1$ - победа 2

$\mu_1 > \mu_2$ - победа 1.

$$\mu_1 \rightarrow \mu_2 \rightarrow \mu$$

$$e^{(\mu_2 - \mu_1)t} \approx 1 + (\mu_2 - \mu_1)t$$

$$\mu_1 = \frac{\mu_2 - \mu_1}{\mu_2 + \mu_2(\mu_2 - \mu_1)t - \mu_1} = \frac{1}{1 + \mu_1 t} = \mu_2$$

Время из ур 1), ур 2).

$$\frac{d(\mu_1 - \mu_2)}{dt} = (\mu_1 - \mu_2)\mu_1\mu_2$$

$$\text{при } t=1, \mu_1 - \mu_2 = 0$$

Если $\mu_1 > \mu_2$

т.к. $\mu_1 > 0, \mu_2 > 0$ то $\frac{d(\mu_1 - \mu_2)}{dt} > 0$

$$\mu_1 - \mu_2 > 0$$

$$\Downarrow$$
$$\mu_1 > \mu_2 \quad \text{победа 1.}$$

Вывод дифференциальных уравнений,
~~описывающих~~ описывающих поведения систем,
используемых в модели Лотки-Вольтерры

Пример

] Система сост. из N элементов при $t=0$,
состоящих элементов.

1. исправен и ведёт д.г.

2. поврежден и возвращается (возлезнается
элементу и может
быть сбит).

3. сбит.

λ_{ij} - плотность потока пом.
перехода из сост. в сост.

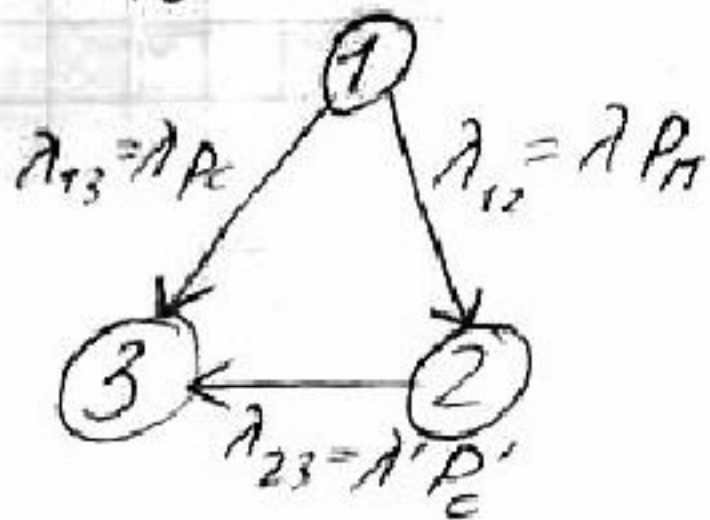
λ - плотность отказа по непрерывной схеме.

P_{II} - повреждена

P_C - обитие

P_C' - обитие поврежден сам 1-м уровнем.

λ' момент смерти = λ .



$$P_1^0(t+dt) = P_1^0 + P_1^0 (\lambda_{12} + \lambda_{13}) dt$$

$$P_1^k(t+dt) = P_1^k [1 - k(\lambda_{12} + \lambda_{13}) dt] + P_1^{k+1} [(k+1)(\lambda_{12} + \lambda_{13}) dt]$$

$$P_1^N(t+dt) = P_1^N [1 - N(\lambda_{12} + \lambda_{13}) dt]$$

$dt \rightarrow 0$

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{dP_1^0(t)}{dt} &= (\lambda_{12} + \lambda_{13}) P_1^0(t) \\ \frac{dP_1^k(t)}{dt} &= -k(\lambda_{12} + \lambda_{13}) P_1^k(t) + (k+1)(\lambda_{12} + \lambda_{13}) P_1^{k+1}(t) \\ \frac{dP_1^N(t)}{dt} &= -N(\lambda_{12} + \lambda_{13}) P_1^N(t) \end{aligned} \right.$$

в общем случае, такие решения

$\frac{dM_i(t)}{dt}$ необходимо.

- 1) рассмотреть граф без сам. осей.
- 2) для i -ой вершины графа.

$$\frac{dm_i(t)}{dt} = -m_i(t) \sum_j \lambda_{ij} + \sum_k \lambda_{ki} m_k(t)$$

Относится к суммарной популяции из i -ой вершины.

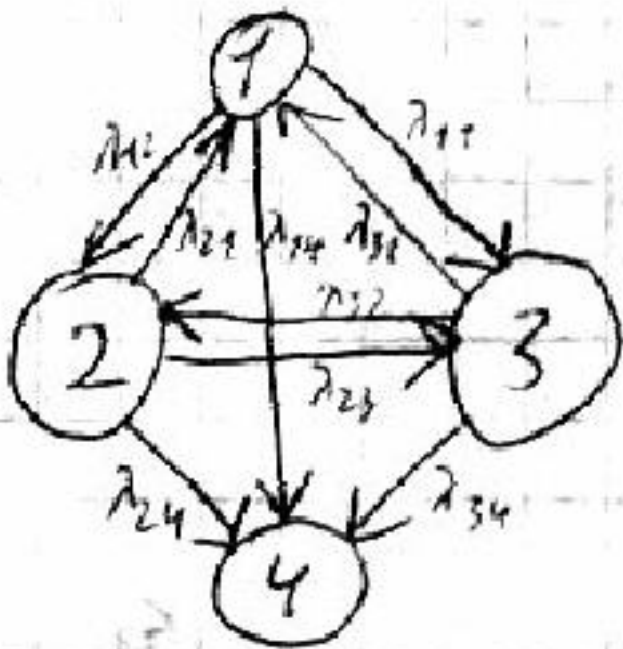
→ отток и входящие в i -ую вершину.

$$\frac{dm_2(t)}{dt} = -m_2(t) \lambda_{23} + \lambda_{12} m_1(t)$$

Д/з. решить систему.
N- самолётов.

состояния

1. исправен
2. проходит мелкий ремонт
3. проходит круп ремонт
4. не ремонтируется.



$$\frac{dm_1(t)}{dt} = -m_1(t) \lambda_{12} - m_1(t) \lambda_{13} - m_1(t) \lambda_{14} + m_2(t) \lambda_{21} + m_3 \lambda_{31}$$

$$\frac{dm_2(t)}{dt} = -m_2(t) (\lambda_{21} + \lambda_{23} + \lambda_{24}) + m_1 \lambda_{12} + m_3 \lambda_{32}$$

$$\frac{dm_3(t)}{dt} = -m_3(t) (\lambda_{31} + \lambda_{32} + \lambda_{34}) + m_2 \lambda_{23} + m_1 \lambda_{13}$$

$$\frac{dm_4(t)}{dt} = -m_4(t) (0) + m_2 \lambda_{24} + m_1 \lambda_{14} + m_3 \lambda_{34}$$

14.09.06.

Оценка эффективности себя действий
управления с использованием административных мер

1. Воздействие на эк. экон. группировку
модель типа А.

Политическая ситуация

Группа самолётов в воздухе

N_1 - экипаж, λ_1 - скорость, ρ_1 - сред. темп. порыва

Группа сам. самолётов

N_2 - экипаж, λ_2 - скорость, ρ_2 - сред. темп. порыва

Если у одной группировки самолётов

N_1 и N_2 не дан закончить.

- 1) Определить подзадачу скорости, $\alpha = 1, 2$
- 2) Предельная скорость боев t_e
- 3) Темп. подзадачи скорости, α

Применение модели летательного типа А.

А. Докладчик типа попу. модели

1. Каждая боев. единица производит случайной поток выстрелов.
2. Огонь эк. приземления, который везущая может попасть только по одной эк. противника.
3. Темп. порыва. Изменяется скорость перемещения на высоте.
4. Время полёта самолёта не гарантируется.
5. В В.м.м. время боев. полёта группы сам. пропорционально темп. огня. Сила сокращается.

Б. Анализ эффективности модели и полученные результаты

Боев. число	$m_1(t)$	$\lambda_1 = \lambda_1 \rho_1$	- средняя скорость уничтожения выстрелов
	$m_2(t)$	$\lambda_2 = \lambda_2 \rho_2$	

когда каждой стороне за время Δt

$$\Delta m_1 = -\Lambda_2 m_2 \Delta t$$

$$\frac{dm_1}{dt} = -\Lambda_2 m_2$$

$$\Delta m_2 = -\Lambda_1 m_1 \Delta t$$

$$\frac{dm_2}{dt} = -\Lambda_1 m_1$$

$$\text{где } m_1(0) = N_1; m_2(0) = N_2$$

Продифференцируем уравнение

$$\frac{d^2 m_1}{dt^2} = \Lambda_1 \Lambda_2 m_1$$

решим уравнение

$$m_1 = A_1 e^{\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t} + A_2 e^{-\sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t}$$

где A_1 и A_2 — произвольные константы

$$m_1(0) = A_1 + A_2 = N_1$$

$$\left. \frac{dm_1}{dt} \right|_{t=0} = A_1 \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} - A_2 \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} = -\Lambda_2 m_2 = -\Lambda_2 N_2$$

$$A_1 = \frac{1}{2} \left(N_1 - N_2 \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} \right)$$

$$A_2 = \frac{1}{2} \left(N_1 + N_2 \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} \right)$$

$$m_1(t) = N_1 \operatorname{ch} \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t - N_2 \sqrt{\frac{\Lambda_2}{\Lambda_1}} \operatorname{sh} \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t \quad | : N_1$$

$$m_2(t) = N_2 \operatorname{ch} \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t - N_1 \sqrt{\frac{\Lambda_1}{\Lambda_2}} \operatorname{sh} \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t \quad | : N_2$$

$$\frac{m_1}{N_1} = \mu_1; \quad \frac{m_2}{N_2} = \mu_2; \quad \sqrt{\Lambda_1 \Lambda_2} t = \tau$$

$$\frac{N_1 \sqrt{\Lambda_1}}{N_2 \sqrt{\Lambda_2}} = \dots$$

средних годовых сокращений единицы с каждой стороны.

$$\mu_1 = ch\tau - \frac{1}{k} sh\tau$$

$$\mu_2 = ch\tau - k sh\tau$$

$k > 1$ поднимает 1-ю сторону.

$k < 1$ поднимает 2-ю сторону.

$k = 1$ равна.

Продолжительность для t_k определяется из уравнения для подвешивания стержня.

$$ch\tau_k - k sh\tau_k = \Delta$$

$$k = \max \left\{ k, \frac{1}{k} \right\}$$

$$t_k = \frac{\tau_k}{\sqrt{\lambda_1 \lambda_2}} ; \tau_k = \ln C$$

$$C = \sqrt{\frac{k+1}{k-1} + \left(\frac{\Delta}{k-1}\right)^2} - \frac{\Delta}{k-1}$$

Потери подвешивания стержня.

$$Q = 1 - \left(ch\tau_k - \frac{1}{k} sh\tau_k \right)$$

$$e^{\tau_k} = C$$

$$Q = 1 - \frac{C^2(k-1) + (k+1)}{2Ck}$$

2) Коэффициент потерь эрр. эрр. эрр. модель тороид

Допущения

1. Каждая сторона не подвешивается.

0 человек - есть вероятность, поэтому не
 переходят. вероятность ответа.

2. Диаметр каждой стороны графа
 равносмертно по всем есть вероятность
 (в том числе и по направлениям)
 каждая вершина есть
 человек с вероятностью $\frac{m_j}{N_j}$ ($j=1,2$)

(с учетом допущений популяций
 след. ося).

$$\frac{dm_1}{dt} = -\lambda_2 m_2 \frac{m_1}{N_2} \quad m_1(0) = N_1$$

$$\frac{dm_2}{dt} = -\lambda_1 m_1 \frac{m_2}{N_1} \quad m_2(0) = N_2$$

мож m_1 и m_2 поведем как одно популяц.
 популяц, взаимодейств.
 (один более медленно от скорости).

Получим решение.

$$\frac{d\mu_1}{dt} = -\alpha_2 \mu_1 \mu_2 \quad (1) \quad \mu_1 = \frac{m_1}{N_1} \quad \mu_1(0) = 1$$

$$\frac{d\mu_2}{dt} = -\alpha_1 \mu_1 \mu_2 \quad (2) \quad \mu_2 = \frac{m_2}{N_2} \quad \mu_2(0) = 1$$

$$\alpha_1 = \frac{\lambda_1 P_1 N_1}{N_2}, \quad \alpha_2 = \frac{\lambda_2 P_2 N_2}{N_1}$$

Разделим 1-е на 2-е.

$$\frac{d\mu_1}{d\mu_2} = \frac{\alpha_2}{\alpha_1}; \quad d\mu_2 = \frac{\alpha_1}{\alpha_2} d\mu_1$$

$$\mu_2 = \frac{\alpha_1}{\alpha_2} \mu_1 + C_1, \quad C_1 = \frac{\alpha_2 - \alpha_1}{\alpha_2}$$

регенерация борцов при $\mu_2 \rightarrow 0$ и ∞ ур.

$$\frac{d\mu_1}{dt} = -\mu_2 \mu_1 \left(\frac{\mu_1}{\mu_2} \mu_1 + C_1 \right) = -\mu_2 \mu_1 (\mu_1 + C_1 \frac{\mu_2}{\mu_1})$$

$$\frac{d\mu_1}{\mu_1(\mu_1 + C_2)} = \mu_1 dt, \quad C_2 = \frac{\mu_2}{\mu_1} C_1 = \frac{\mu_2 - \mu_1}{\mu_1}$$

частичная ур. по C_2 .

$$- \frac{C_2 d\mu_1}{\mu_1(\mu_1 + C_2)} = C_2 \mu_1 dt$$

$$\frac{d\mu_1}{\mu_1 + C_2} - \frac{d\mu_1}{\mu_1} = C_2 \mu_1 dt$$

$$\ln(\mu_1 + C_2) - \ln \mu_1 = C_2 \mu_1 t + C_3, \quad C_3 = \ln(1 + C_2)$$

$$\ln \left(\frac{\mu_1 + C_2}{\mu_1} \right) = C_2 \mu_1 t + \ln(1 + C_2)$$

$$1 + \frac{C_2}{\mu_1} = e^{C_2 \mu_1 t} (1 + C_2)$$

$$\mu_1 = \frac{C_2}{(1 + C_2) e^{C_2 \mu_1 t} - 1} = \frac{\mu_2 - \mu_1}{\mu_2 e^{(\mu_2 - \mu_1)t} - \mu_1}$$

$$\mu_2 = \frac{\mu_1 - \mu_2}{\mu_1 e^{(\mu_2 - \mu_1)t} - \mu_2}$$

$$e^{(\mu_2 - \mu_1)t} \approx 1 + (\mu_2 - \mu_1)t$$

$$\mu_1 = \mu_2 = \frac{1}{1 + \mu_1 t} \quad \text{при } \mu_1 = \mu_2$$

из анализа борцов μ_1 и μ_2 .

Если $\mu_1 > \mu_2$ то 1 подг.
 $\mu_1 < \mu_2$ то 2 подг.
 $\mu_1 \approx \mu_2$ то равнов.

Програм. Сов. t_k моменты равны от ср
 гл.т. подгрупповой структуры.

$$\frac{V_1 - V_2}{V_1 e^{(V_1 - V_2)t_k} - V_2} = \Delta \quad \Delta - \text{многократная группа}$$

$$t_k = \frac{1}{V_1 - V_2} \ln \left[\frac{1}{V_1} \left(\frac{V_1 - V_2}{\Delta} + V_2 \right) \right];$$

$$V_1 = \max(\mu_1, \mu_2)$$

$$V_2 = \min(\mu_1, \mu_2)$$

Программа подгрупповой структуры.

$$Q = 1 - \frac{V_2 - V_1}{V_2 e^{(V_2 - V_1)t_k} - V_1}$$

Алгоритмическая структура поиска.

Эффект доб. действий группировки
 с неположительными. алгоритмическая структура.

Алгоритм для модели А.

$$1. \lambda_1 = \lambda_1 P_1; \lambda_2 = \lambda_2 P_2$$

$$2. \mathcal{R} = \frac{\lambda_1 \sqrt{\lambda_1}}{\lambda_2 \sqrt{\lambda_2}}$$

3.

$$k = \begin{cases} 1 (\alpha=0) & \text{если } \mathcal{R} = 1 \\ k (\alpha=1) & \text{если } \mathcal{R} > 1 \\ \frac{1}{k} (\alpha=2) & \text{если } \mathcal{R} < 1 \end{cases}$$

$$4. C = \sqrt{\frac{k+1}{k-1} + \left(\frac{\Delta}{k-1}\right)^2} - \frac{\Delta}{k-1}$$

$$5. t_k = \frac{\ln C}{\sqrt{\lambda_1 \lambda_2}}$$

$$6. Q = 1 - \frac{C^2(k-1) + (k+1)}{2Ck}$$

Аналогично для потока В.
Точнее, наоборот.

$$1) \mu_1 = \frac{\lambda_1 P_1 N_1}{N_2}; \quad \mu_2 = \frac{\lambda_2 P_2 N_2}{N_1}$$

$$2) L = \begin{cases} 0, & \text{если } \mu_1 = \mu_2 \text{ (равенство)} \\ 1, & \text{если } \mu_1 > \mu_2 \text{ (1-я)} \\ 2, & \text{если } \mu_2 > \mu_1 \text{ (2-я)} \end{cases}$$

$$3) V_1 = \begin{cases} \mu_1, & \text{если } \mu_1 > \mu_2 \\ \mu_2, & \text{если } \mu_1 < \mu_2 \end{cases}$$

$$V_2 = \begin{cases} \mu_1, & \text{если } \mu_1 < \mu_2 \\ \mu_2, & \text{если } \mu_1 > \mu_2 \end{cases}$$

$$4) t_k = \frac{1}{V_1 - V_2} \ln \left[\frac{1}{V_1} \left(\frac{V_1 - V_2}{\Delta} + V_2 \right) \right]$$

$$5) Q = 1 - \frac{V_2 - V_1}{V_2 e^{(V_2 - V_1)t_k} - V_1}$$

В ходе взаимодействия происходит смена
направления ~~взаимодействия~~ вост. потока. Соб. живыми

Оценка эргодич. д.в. действия. эргодич. закон с неизменяющимся средним значением.

Постановка задачи анализа.

N_1 λ_{1j}, P_{1j} j - номер события i -ой группы.
 N_2 λ_{2j}, P_{2j} $(j=1, n), (i=1, 2)$

Если у одной группы событий N_i Δ события, то для законности $0 \in \Delta \in T$ сред. это, когда и сколько.

В группе событий группа величина не зависит от j .

Модель для 2-х независимых групп событий. модель А.

Послед. вычисления.

1. В нач. мом. время между чл. каждой группой $m_i = N_i$ ($i=1, 2$)
2. Каждая группа производит t событий с интенсивностью λ_i, m_i при этом непрерывно время t , фиксируем.
3. Находимся с одной партией моментов времени
если $t_1 < t_2$ первое событие t_1 при этом $i=1$.
иначе событием будет событие t_2 с интенсивностью λ_2 .
 $\lambda \leq P_i$ - определяет доль и интенсивность.

Если с одной партией событий доль уменьшится, то изменится сред. генерация. есть у событий.

M_{3-1} гарантируется на 1.

$M_{3-1} \in \Delta N_{3-1}$ по доп. гарантируется.

если не произошло по i -й группе производится работы с монтажом, а все задело с нулем 3.

Модель содержит ресурсах существующих, мере А

1) По каждой группе задается N_1 и N_2

2) Монтажные работы производятся каждой единицей, каждой группировкой

$\lambda_{11}, \lambda_{21}$ - среднее количество работ 1-ой груп.

$\lambda_{21}, \dots, \lambda_{2N_2}$ - 2-ой груп.

$\rho_{11}, \dots, \rho_{1N_1}$ - вер. перехода катю. ед. 1-ой груп.

$\rho_{21}, \dots, \rho_{2N_2}$ - 2-ой.

Послед. формул

1) Катюха ед. красн и ситт произв. по t -ой группе.
минимум время ед.

2) какою-либо работой миним. время для красн и ситт.

3) Если $t_{мин1} < t_{мин2}$ то верт. и

восмущен. присажен. красн
 $l=1$
красн $l=2$.

4) произвольная роз. ξ .

$\xi \in P_i$ - установка на восток

Если восток установки, то из соот. след. $\forall e_j$ (ее номер можно разогнать еще)

5) Если $m_{3-i} < N_{3-i}$ то для каждого поочередно

идем на начало восток.

6) Произв. также единичное кон. произв. сама роторная установка. время t_{ic} и повт. разато с пунктом 3).

Модель содержит отсор. e_j , модель B.

Послед. восток.

1) $m_i = N_i$ ($i = 1, 2$)

2) каждая e_j произв. восток с плотностью λ_i , m_i , мощность t_i , время.

3) ищем самую роторную установку.

4) произв. разогнать ξ

$$\xi \in \frac{m_{3-i}}{N_{3-i}}$$

Если m восток произв. по еще повторам e_j .

5) Если $4 \text{ в } \text{в } \text{в}$,

то $\xi \in p_i$?

6) Если $\text{в } \text{в } \text{в } \text{в } \text{в}$:

$M_{z-1} \downarrow \text{ на } 1$

$m_{z-1} \subset \Delta N_{z-1}$ по той же причине.

еще по тому же.

D/2.

— составные

элементы

для $\text{в } \text{в } \text{в}$.

Среднее значение.

Методы опт. программы в задаче
оптимизации лев. част. макс.

Каноническая форма

$$\left\{ \begin{aligned} Z &= \sum_{j=1}^n P_j x_j \rightarrow \max \quad \text{— целевая ф-ция} \\ \sum_{j=1}^n b_{ij} x_j &\leq C_i, i = \overline{1, m} \quad \text{— балансовые усл.} \\ x_j &\geq 0 \quad \text{— краевые усл.} \end{aligned} \right.$$

P_j, b_{ij}, C_i — некие константы.
Целевая ф-ция — задача опт. программы

Другие виды

1) $Z \rightarrow \min$

2) $\sum \geq C_i$

3) $x_j \geq a_j \rightarrow x'_j = x_j - a_j$

Существование решения

Соблюдение величин x_1, \dots, x_n , удовлетворяющие балансовым и краевым усл.

кажд. заданной канонической зада. опт. усл.

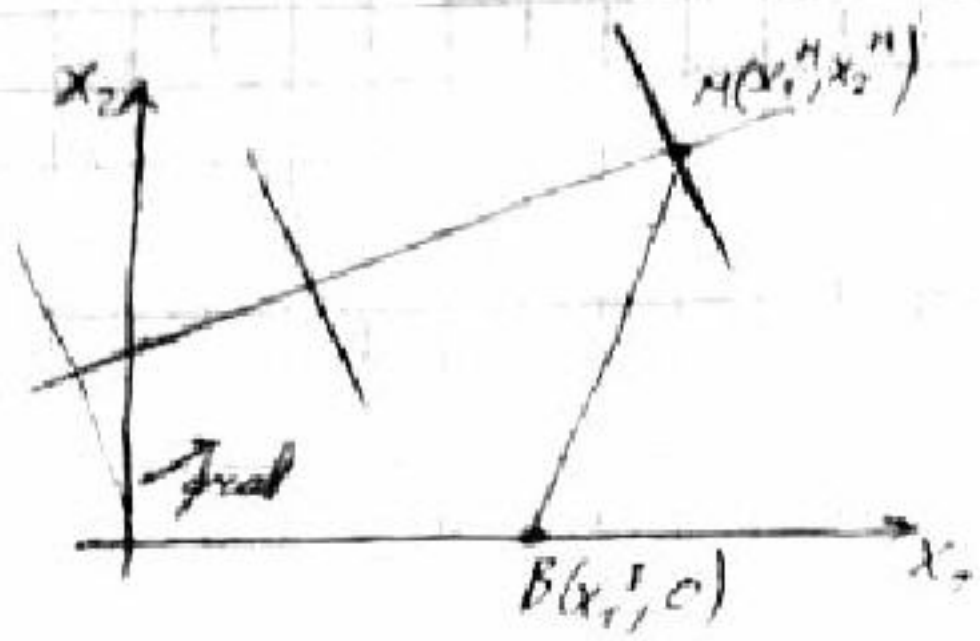
Данная каноническая зада. ЛП усл. которая целев. ф-ция достигает макс. значения только при оптимальном решении.

Пример

$$\left\{ \begin{aligned} Z &= P_1 x_1 + P_2 x_2 \rightarrow \max \\ b_{11} x_1 + b_{12} x_2 &\leq C_1 \\ b_{21} x_1 + b_{22} x_2 &\leq C_2 \\ x_{1,2} &\geq 0 \end{aligned} \right.$$

$$\text{grad} = (p_1, p_2)$$

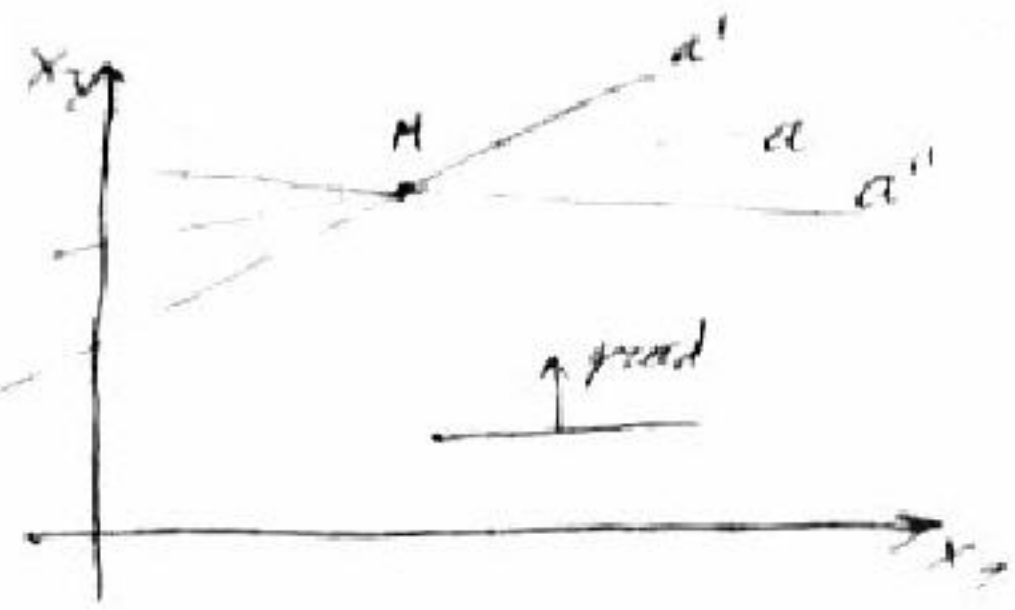
~~$x_1 = \lambda x_1^M + (1-\lambda)x_1^B$~~
 ~~$x_2 = \lambda x_2^M + (1-\lambda)x_2^B$~~



$$x_1 = \lambda x_1^M + (1-\lambda)x_1^B$$

$$x_2 = \lambda x_2^M + (1-\lambda)0 = \lambda x_2^M$$

$$0 \leq \lambda \leq 1$$



$$x_2 = -\frac{p_1}{p_2} x_1 + \frac{z}{p_2}$$

Если одна функция равна заданному по \exists , либо
 есть, либо бесконечного множества.

Если одна из них не задана либо есть, либо
 либо бесконечного множества, либо по \exists равна.

Будущие области определяются равенствами.

Мно-во G называется выпуклым если $\forall T M'(x_1^1, \dots, x_n^1) \in G$
 $M''(x_1^2, \dots, x_n^2) \in G$

где все точки отрезка M' и $M'' \in G$

$$x_j = \lambda x_j^1 + (1-\lambda)x_j^2, 0 \leq \lambda \leq 1$$

$$\sum_{i=1}^n c_i x_i^1 \leq C_i \quad x_i^1 \geq 0$$

$$\sum_{i=1}^n c_i x_i^2 \leq C_i \quad x_i^2 \geq 0$$

$$x_j = \lambda x_j' + (1-\lambda)x_j'' \quad 0 \leq \lambda \leq 1$$

$$\sum_{j=1}^n b_{ij} x_j = \lambda \sum_{j=1}^n b_{ij} x_j' + (1-\lambda) \sum_{j=1}^n b_{ij} x_j'' \leq$$

$$\leq \lambda c_i + (1-\lambda)c_i = c_i \quad x_j \geq 0$$

=> Образуем стр. зад. зная и балансы для этой транспортной таблицы
 также если зная из формулы условия в балансе.

Третья и двойственная задача лп. прог.

$$\left\{ \begin{array}{l} Z = \sum p_i x_i \rightarrow \max. \\ \sum b_{ij} x_j \leq c_i \\ x_j \geq 0 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} V = \sum c_i y_i \rightarrow \min. \\ \sum b_{ij} y_j \geq p_i \\ y_j \geq 0 \end{array} \right.$$

$i = \overline{1, m}$
 $j = \overline{1, n}$
 $m \leq n$

оригинал
 двойств.

$\min V \geq \max Z$ для допустимых решений.

$$V = \sum_{i=1}^m c_i y_i \geq \sum_{i=1}^m y_i \sum_{j=1}^n b_{ij} x_j = \sum_{j=1}^n x_j \sum_{i=1}^m b_{ij} y_i \geq$$

$$\geq \sum_{j=1}^n p_j x_j = Z$$

$$V \geq Z \text{ для } \forall y_j, \forall x_j$$

$$\Rightarrow \underline{\min V \geq \max Z}$$

Оптимальные план и оптимальное решение задачи лп. прог.

$\exists x_1^0, \dots, x_n^0$ и y_1^0, \dots, y_m^0 это оптимальные решения зад. ЛП.
 переменные из балансового условия всегда будут удовлетворены.

$$\sum_{j=1}^k b_{ij} x_j^0 = c_i, \quad i = \overline{1, k}; \quad \sum_{j=1}^k b_{ij} x_j^0 \leq c_i, \quad i = \overline{k+1, n}$$

$$\sum_{i=1}^m b_{ij} y_i^0 = p_j, \quad j = \overline{1, s}; \quad \sum_{i=1}^m b_{ij} y_i^0 \leq p_j, \quad j = \overline{s+1, k}$$

$$\text{Если при этом } x_{k+1}^0 = \dots = x_n^0 = 0 \\ y_{k+1}^0 = \dots = y_m^0 = 0$$

$$Z_0 = Z|_{x_j=x_j^0} = \sum_{i=1}^s p_i x_i^0 = \sum_{i=1}^s x_i^0 \sum_{j=1}^k b_{ij} y_j^0 \\ V_0 = V|_{y_i=y_i^0} = \sum_{j=1}^k c_j y_j^0 = \sum_{j=1}^k y_j^0 \sum_{i=1}^s b_{ij} x_i^0 \Rightarrow$$

$\Rightarrow V_0 = Z_0$, а программа min max $V \rightarrow \max Z$

min $V = V_0 \Rightarrow x_j^0 = \text{оптимальное}$
max $Z = Z_0 \Rightarrow y_i^0 = \text{оптимальное}$

Поэтому, что в первом случае $k = s$.

т.к. n балансовых переменных связано k равенств. Если $m - k$ из них оба свободными и могут принимать значения.

max программа $m - s, x_j^0 = 0 \Rightarrow$
в общем случае $m - k \geq m - s \Rightarrow s \geq k$

$$s, m - s, m - k, y_i^0 = 0 \quad m - s \geq m - k \Rightarrow k \geq s \\ \Rightarrow \boxed{k = s}$$

Докажем, что если $x_1^0, \dots, x_n^0, y_1^0, \dots, y_m^0$ оптимальны
решения и при этом k y_i^0 равны нулю.
в базе оптимально, то $x_{k+1}^0 = \dots = x_n^0 = 0$
и $y_{k+1}^0 = \dots = y_m^0 = 0$.

Докажем от противного

Пусть z_0 — значение max

$$y_i^0 > 0 \quad (i=1, \dots, m)$$

тогда

$$V_0 = \sum_{i=1}^m c_i y_i^0 > \sum_{i=1}^m y_i^0 \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j^0 = \sum_{j=1}^n x_j^0 \sum_{i=1}^m a_{ij} y_i^0 =$$

$$= \sum_{j=1}^n p_j x_j^0 = Z_0 \Rightarrow V_0 > Z_0$$

$$\Rightarrow \text{либо } V_0 > \min V$$

$$\text{либо } Z_0 < \max Z$$

что противоречит предположению об оптимальности
решения при $y_i^0 = 0 \rightarrow V_0 = Z_0 = \min V = \max Z$.

Отсюда вытекают оптимальные решения ЛП.

Оптимальное решение задачи ЛП содержит не менее n ненулевых переменных x_j^0, y_i^0 , если базисных переменных m и n не равны. Если $m = n$, то оптимальное решение содержит не менее n ненулевых переменных.

Если число ненулевых переменных $x_j^0 > n - k$

$$y_i^0 > m - k$$

задача имеет бесконечное множество решений.

В противном случае оптимальное решение содержит не более $n - k$ ненулевых переменных. В базисе не более $n - k$ переменных.

$$y_i^0, y_{i+1}^0$$

$$b_{i+1} = y_i^0 + \dots + b_{i+1} y_{i+1}^0$$

Симметричная форма задачи ЛП.

$$Z = \sum_{j=1}^n p_j x_j \quad \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = c_i \quad (i=1, \dots, m)$$

$$x_j \geq 0 \quad j=1, \dots, n+m$$

$$x_{n+1} \geq 0, \dots, x_{n+m} \geq 0$$

$$\sum_{i=1}^n b_{ij} x_i + x_{n+1} = c_j$$

$$p_{n+1} = 0$$

Рассмотрим вариант задачи в канонической форме

Опр. Допустимое реш. задачи ЛП наз. базисным если оно содержит ровно m ненулевых переменных набора (x_1, \dots, x_{n+m}) и n нулевых.

Если базисное решение известно и переопределенная система так, что $x_1^0 = \dots = x_n^0 = 0$ и $x_{n+1}^0 \geq 0, \dots, x_{n+m}^0 \geq 0$ является базисным реш. нормальным в базисные условия

$$\sum_{j=n+1}^{n+m} \bar{b}_{ij} x_j = \bar{c}_i$$

значит, что \bar{b}_{ij} свободное b_{ij} или отрицательное.

Иногда \bar{b}_{ij} есть штриховая коэф. матрица

$$\bar{b}_{ij} = \sum_{k=n+1}^{n+m} a_{ik} \bar{b}_{kj}$$

$$\sum_{i=n+1}^{n+m} \bar{b}_{ij} x_i^0 + x_{n+m}^0 \sum_{i=n+1}^{n+m} a_{ij} \bar{b}_{ij} = \sum_{i=n+1}^{n+m} \bar{b}_{ij} (x_i^0 + a_{ij} x_{n+m}^0)$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{x_j(x)}$

$$b_{ik} \quad \begin{matrix} i = \overline{1, n} \\ k = \overline{1, n} \end{matrix}$$

$$b_{ik} = \sum_{j=n+1}^{n+m} b_{ij} \lambda_{jk} \quad \lambda \in [0, 1] \quad (x^*)$$

при баз. реш. базисные условия имеют вид b_{ik} .

$$\sum_{j=n+1}^{n+m} b_{ij} x_j^0 = c_i, \quad i = \overline{1, m}$$

$$\theta \cdot \left(- \sum_{j=n+1}^{n+m} b_{ij} \lambda_{jk} + b_{ik} \right) = 0 \quad \begin{matrix} i = \overline{1, m} \\ k = \overline{1, n} \end{matrix}$$

где θ - это θ координ. ≥ 0
 нульвектор и называется. Ум. соотн.
 равное 0.

$$\sum_{j=n+1}^{n+m} b_{ij} (x_j^0 - \theta \cdot \lambda_{jk}) + b_{ik} \theta = c_i$$

если θ выбрать макс, то до

$$\text{то } \begin{cases} x_j = x_j^0 - \theta \lambda_{jk}, & n+1 \leq j \leq n+m \\ x_k = \theta, & 0 \leq k \leq n \\ x_e = 0, & 0 \leq e \leq n \wedge e \neq k \end{cases}$$

Будем допускать. уменьшения, а если
 время того выберем $\theta > 0$ добьемся того
 чтобы только один x_j был > 0 а ост = 0
 то получим новую опорную планку.

$$x_{j_0} = 0 \quad n+1 \leq j_0 \leq n+m \quad \text{а ост } x_j > 0$$

то это новая опорная планка.

из всех этих $k = k_0$ следует выбрать
 такой индекс k где ΔZ мин.
 наименьшее приращение.

$$Z = \sum_{i=1}^m p_i (x_i^0 - \theta \lambda_{ik}) + p_k \theta = Z^0 + \theta (p_k - Z_k)$$

$$\text{где } Z^0 \rightarrow \sum_{j=n+1}^{n+m} p_j x_j^0$$

$$Z_k = \sum_{i=1}^m p_i \lambda_{ik}$$

$$\Delta z = z - z^0 = \underbrace{0}_{\max > 0} (P_k - z_k)$$

Алгоритм симплексного метода

1. Образуются разложения $b_{ik} = \sum_{j=n+1}^{n+m} b_{ij} p_{jk}$ или в матричном виде $\|b_{ik}\| = \|b_{ij}\| \lambda_{jk}$, $i = \overline{1, m}$, $k = \overline{1, n}$, $j = \overline{n+1, n+m}$
 $\Rightarrow \| \lambda_{jk} \| = \| b_{ij} \|^{-1} \| b_{ik} \|^T$
 2. Возьмем $z_k = \sum_{j=n+1}^{n+m} p_j \lambda_{jk}$ в матриц. виде: $\|z_k\| = \|P_j\| \| \lambda_{jk} \|^T$
 3. Найдем $\max_k (p_k - z_k) = p_{k_0} - z_{k_0}$, тем самым определим k_0 и индекс $(p_{k_0} - z_{k_0}) > 0$
 4. т.е. $x_j = x_j^0 - \theta \lambda_{jk} = 0$, или $\theta = \frac{x_j^0}{\lambda_{jk}} > 0$, по ряду элементов k_0 строим матрицу $\| \lambda_{jk} \|^T$ выберем только положительные ее и составим отношение: $\frac{x_j^0}{\lambda_{jk_0}}$
 Критерий: при $j = j_0$ $\frac{x_j^0}{\lambda_{jk_0}} - \theta = 0$ $n+1 \leq j \leq n+m$
 при $j \neq j_0$ $\frac{x_j^0}{\lambda_{jk_0}} - \theta \geq 0$
 5. Найдем $\min \frac{x_j^0}{\lambda_{jk_0}} = \frac{x_{j_0}^0}{\lambda_{j_0 k_0}}$ и поставим его равным 0
- В силу неотрицательности рассмотренной задачи ЛП
 $x_i = 0$, а остальные $x_i > 0 \Rightarrow \min E!$

Максимизация линейной функции

$$\begin{cases} Z = \sum_{j=1}^n p_j x_j \rightarrow \max \\ \sum_{j=1}^n b_{ij} x_j = c_i \\ x_j \geq 0 \end{cases}$$

$$Z = 3x_1 - 2x_2 + 4x_3 \rightarrow \max$$

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 - x_3 \leq 9 \\ -4x_1 - 2x_2 + 5x_3 \leq 2 \\ x_1 + x_2 - x_3 \leq 7 \\ x_{1,2,3} \geq 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} Z = \sum_{j=1}^{n+m} p_j x_j \rightarrow \max \\ \sum_{j=1}^{n+m} b_{ij} x_j = c_i \\ x_j \geq 0 \end{cases} \quad \begin{matrix} j = 1, \dots, n+m \\ i = 1, \dots, m \end{matrix}$$

$$x_1, \dots, x_{n+m}$$

m - перемен. функции 0

n - перемен. $= 0$

Метод оптимизации жордановых элементов

Постановка задачи

Пусть есть m ^{входов} объектов канализации
Если объект A_i , то его расход i -ого
канала равен a_{ij} - объект
и объект A_i - общее число расход
 i -ого канала по жордану формулы
 $i = \overline{1, m}, j = \overline{1, n}$.

Каждый из объектов имеет расход a_{ij} . Цель
свести к минимуму расход.

формула канализации i -ого объекта

$$\begin{cases} Z = \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \leq A_i, i = \overline{1, m} \\ x_j \geq 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} Z = \sum_{j=1}^n c_j x_j \rightarrow \max \\ \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j + y_i = A_i \\ x_j \geq 0 \\ y_i \geq 0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} - \text{приведена задача} \\ \text{к канонической} \\ \text{форме} \end{array}$$

$j =$	1	2	3	Всего
x_j	x_1	x_2	x_3	15
b_j	5	3	2	100
p_j	5	10	10	160
c_j	5	10	12	—

Самостоятельно решить задачу.

$C_j \rightarrow \max$

$$Z = 5x_1 + 10x_2 + 12x_3 \rightarrow \max$$

$$x_1 + x_2 + x_3 \leq 15$$

$$5x_1 + 3x_2 + 2x_3 \leq 100$$

$$5x_1 + 10x_2 + 10x_3 \leq 160$$

$$x_j \geq 0$$

Используем метод симплекс-метода.

$$Z = 5x_1 + 10x_2 + 12x_3 \rightarrow \max$$

$$x_1 + x_2 + x_3 + y_1 = 15$$

$$5x_1 + 3x_2 + 2x_3 + y_2 = 100$$

$$5x_1 + 10x_2 + 10x_3 + y_3 = 160$$

$$x_j \geq 0, y_j \geq 0$$

m - количество строк с ИЛ - ресурсами. n - количество переменных.
 ИЛ - ресурсы - 3
 переменные - 3

	$-x_1$	$-x_2$...	$-x_n$	A_i
y_1	a_{11}	a_{12}		a_{1n}	A_1
y_2	a_{21}	a_{22}		a_{2n}	A_2
y_m	a_{m1}	a_{m2}		a_{mn}	A_m
Z	c_1	c_2		c_n	

n - перемен.
 m - задач
 $m \leq n$.

Транспортная зав. через ресурсы. Каждый x ком. газом макс.

Менее мощными перевозками и перевозками.

$$y_i = a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{in}x_n + A_i \quad (i = \overline{1, m})$$

в качестве коэф. a_{ij} ; в стоим. коэф. при составле x из элементов y_i .

в коэф. A_i - стоим. затрат.

в коэф. c_j - стоим. коэф. в оптимальной форме.

таблице потребности составить таблицу перевоз.

1. Присоединить задачу к картон. бумаге.
 (предварит. разбить на ресурсы в одну строку)

2. Составляется минимальная таблица по след. правилам:

в верху табл. перечисл. со знаком "-" коэф. a_{ij} , коэф. при $-x_j$.

c_j - коэф. при $-x_j$ в опт. форме.

A_i - затраты. каждого y_i .

Нормирование разрежающей матрицы

Предположим что известны нам все

$$A_i \geq 0$$

и назначены стороны где A_i

или в строке или в столбце

(задача невыпуклая !!??)

Если есть строка или столбец, то какой-то размер. Если.

$$\exists x_{ij} \geq 0$$

и этот размер связан с размером S

какой-то или какой-то отклонение

$\frac{A_i}{a_{sj}}$ и т.д. с какой-то или

$\frac{a_{sj}}{A_i}$ - в стандартные берем

берем min.

a_{rs} - и будет размер. Значит

1. шаг 1X1

Алгоритм.

1. размер. Если заметен на 1

~~(формула)~~

2. в размер. строке элемент на первом

этап.

3. в размер. столбце. Все элемент на первом

этап на противоположном.

4. Все оставшиеся элемент. определят по

правилу выбора (определенных)

$$b_{ij} = a_{ij} a_{rs} - a_{ir} a_{sj}$$

5. Все элемент не нулевой элемент на

размер. элемент

Вариант 1

	$-x_1$	$-x_2$	$-x_3$	A_i
y_1	1	1	1	75
y_2	5	3	2	100
y_3	5	10	10	160
Z	-5	-10	-12	0

После канонической трансформации
 исходной Z-функции
 можно использовать правило. Макс.
 миним. $\max \{ -C_i \}$ (max по негуде)
 правило - выбрать Z-ст.
 $\min \frac{A_i}{a_{ij}}$
 a_{ij}

Критерий. a_{25} выбран для pivot

y_1	x_1	x_2	x_3	A_i
x_1	1	1	1	75
y_2	-5	-2	-3	25
y_3	-5	5	5	95
Z	5	-5	-7	75

	$-y_1$	$-y_2$	$-y_3$	A_i
x_3	1	1	1	15
y_2	-2	-1	3	70
y_3	-10	0	-5	10
Z	12	2	7	180

(Замет! Если не суж. критерий, но не миним. максимум)

Ответ 110
 $x_1 = x_2 = y_1 = 0$
 $x_3 = 75$

Ответ 75. единичный ресурс
 на 3 и 5

Sequenzen

$$\begin{cases}
 Z = -3x_1 + 2x_2 \rightarrow \max \\
 -x_1 + x_2 \leq 10 \\
 2x_1 - 3x_2 \leq 8 \\
 -x_1 + 2x_2 \geq -1 \\
 x_{1,2} \geq 0
 \end{cases}$$

$$\begin{cases}
 Z = -3x_1 + 2x_2 \rightarrow \max \\
 -x_1 + x_2 + y_1 = 10 & y_1 = 10 + x_1 - x_2 \\
 2x_1 - 3x_2 + y_2 = 8 & y_2 = 8 - 2x_1 + 3x_2 \\
 -x_1 + 2x_2 + y_3 = -1 & y_3 = -1 - x_1 + 2x_2 \\
 x_{1,2} \geq 0, y_{1,2,3} \geq 0
 \end{cases}$$

	$-x_1$	$-x_2$	A_i
y_1	-1	1	10
y_2	2	-3	8
y_3	1	②	-1
Z	3	-2	0

maxim. Wert

	$-x_1$	$-y_3$	A_i
y_1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{20}{2}$
y_2	$+\frac{1}{2}$	$-\frac{3}{2}$	$\frac{20}{2}$
x_2	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$
	2	-1	1

Das hier: noch nicht

-1	①	18
1	-3	19
-1	②	1
1	-2	2

max. Wert

	$-x_1$	$-x_2$	A_i
y_1	-1	2	19
y_2		3	
x_2		1	10
Z	1	2	20

Ответ:

$$Z = \max = 20$$

$$\text{при } x_1 = 0 \quad x_2 = 10$$

Д/з

1) Задача: 3 единицы, цена 4 рубля
 оптимальное значение функции максимума.

	1	2	3	4
1	0,3	0,4	0,5	0,6
2	0,1	0,2	0,3	0,3
3	0,1	0,2	0,7	0,3

Реш. программ. симплексом
 при максимуме на край.

Задача: Опред. макс. цену программ. симплексом

2) В некотором узле антарктики
 2 типа 1-ого марша и 1 типа 2-ого марша

Проектирование узла может быть выполнено
 на одном из 5 маршрутов
 Проектирование маршрутов
 и их стоимость. Выбрать оптимальный

Тип предприятия	число предпр.	среднее значение	
		по плану 1	по плану 2
1	5	7000	150
2	3	4000	2000
3	40	200	25
4	9	2000	500
5	2	6000	2500

или

Среднее значение каждого вида
назв. по плану. на предпр. типа
предприятия найдем. ие - в аннот.

Методы теории игр.
и их применение к анализу эффекта
базовых операций

1. Общие понятия теор игр.

Теория игр это матем. теор. анализа р-ции.
фрагментов некоторой ситуации,
когда имеются 2 или более сторон.
с резко выпр. против. действиями кот. имеют
разл. результаты в завис. от выбора
противополож. операций.

Нижняя и верхняя игра игры
применяют математика

По игре можно понять набор правил поведения
действий (повед.) игроков.

игра соот. из тех. партий
По партийной теории выделяют р-цию, игру
стратегия - способ выбора игры каждым ^{хочет}
Ход игрока - выбор стратегии.

Игра Боровом: (классификация)

1. Игра 2-х и более игроков (но не суммарно)
2. По организации игроков
(3 игры с 0 и не 0 суммой)

$\sum a_i$ - матем. игра в игре партии.
- a_i - выигрыш
+ a_i - выигрыш. $\sum_{i=1}^n a_i = 0$ - в и выигрыш.

3. По кол-ву ходов и типу стратегии.
(Бывают конечн. и бесконечн.)

4. С полной и неполной информацией.
С полн. инф.

Игра законч. в предост. ходов, игроки
не свои и не су.

Принцип максимина

Рассм. игру 2-х игроков.

игрок X выигрыши (x_1, \dots, x_m) выигрыши a_{ij} ($i = \overline{1, m}$)
 игрок Y (y_1, \dots, y_n) $-a_{ij}$ ($j = \overline{1, n}$)

соот. матрицу.

	y_1	y_2	...	y_n
x_1	a_{11}	a_{12}		a_{1n}
x_2	a_{21}	a_{22}		a_{2n}
\vdots				
x_m	a_{m1}	a_{m2}		a_{mn}

$$f(i, j) = a_{ij}$$

Это расг. матрица выигрыша

Игра расг. типа в теории игр.

Опр. решить игру - это процесс нахождения минимакса и максимина. Игру можно в среднем за одну партию. Игрок X макс. свои выигрыши, а Y - мин. свои проигрыши.

каждо для игрока X не вводя игрока Y формируя свои выигрыши

$$\min_j a_{ij} = \alpha_i$$

а игрок X макс. свои выигрыши

$$X_{10} \rightarrow \max_i \alpha_i = \max_i \min_j a_{ij} = \alpha$$

α - это гарантированный выигрыш игрока X

при усл. выбора игроком своих минимаксных выигрышей

макс. при y

$$\max_i a_{ij} = \beta_j$$

$$y_{j_0} \rightarrow \min_j \max_i a_{ij} = \beta_{j_0}$$

β - это мин. проигрыша игрока y при y_{j_0} в момент, оптимально.

Прямоугольные игры с седловыми точками.

Всегда, ал. $\alpha \leq \beta$ $\max \min \leq \min \max$.

если $\alpha = \beta$ то опт. стратегии x_{j_0} и y_{j_0} существуют для стратегий игры.

$$a_{i_0 j_0} = \max_i \min_j a_{ij} = \min_j \max_i a_{ij} = V$$

покажем макс по строкам и берем мин. по столбцам. мин по строкам и берем макс. по столбцам. седловая точка

$$f(x^0, y^0) = a_{i_0 j_0}$$

D/3. теорема.
Когда возможно
2-х и более
и возможно
это

Теорема
Опт. 1 Пусть $x_0 \in X, y_0 \in Y$ макс.
седлов. в век. ρ $f(x, y) \rightarrow X \times Y$.
если $\forall x \in X, \forall y \in Y$
 $f(x, y_0) \leq f(x_0, y_0) \leq f(x_0, y)$

Опт. 2 Стратег. x_{j_0} и y_{j_0} где x_{j_0} макс. по строкам и y_{j_0} мин. по столбцам. макс. проигрыша игрока x при y_{j_0} и мин. проигрыша игрока y при x_{j_0} .

а $V = f(x_{j_0}, y_{j_0})$ - седлов. игра.

$\alpha \leq \beta$

Примечание, что $\exists \alpha \in \beta$ совм. определ.
покажем что $\alpha \leq \beta$

по определ. макс. $\alpha = \max_{x \in X} f(x, y)$

$$f(x, y) \leq \max_{x \in X} f(x, y)$$

по определ. мин.: $\beta = \min_{y \in Y} f(x, y)$

$$\min_{y \in Y} f(x, y) \leq \max_{x \in X} f(x, y), \forall x \in X, \forall y \in Y$$

$$\max_{x \in X} \min_{y \in Y} f(x, y) \leq \max_{x \in X} f(x, y), \forall y \in Y$$

$$\max_{x \in X} \min_{y \in Y} f(x, y) \leq \min_{y \in Y} \max_{x \in X} f(x, y), \forall x \in X, \forall y \in Y.$$

Существует ли \exists седлов. т.?

Необходимо, чтоб \exists седлов. точка.

Если (x_0, y_0) - седлов. т. $f(x, y)$ то значит
оп. мин. в этой точке $\forall y \in Y$

$$f(x_0, y_0) = \max_x \min_y f(x, y) = \min_y \max_x f(x, y)$$

по определ. седлов. точки.

$$f(x, y_0) \leq f(x_0, y_0) \leq f(x_0, y), x \in X, y \in Y$$

$$\max_x f(x, y_0) \leq f(x_0, y_0)$$

$$f(x_0, y_0) \leq f(x_0, y) \forall x \in X, y \in Y$$

$$f(x_0, y_0) \leq \min_y f(x_0, y) \leq \max_x \min_y f(x, y)$$

\Downarrow

$$\min_y \max_x f(x, y) \leq \max_x \min_y f(x, y)$$

$\alpha \leq f(x_0, y_0) \leq \beta$ - промежуток.
 $\alpha = \beta$ - седлов. т.

Доказательство.

$$\text{Если } \exists \alpha = \max_x \min_y f(x, y) \quad \text{и } \alpha = \beta.$$

$$\beta = \min_y \max_x f(x, y)$$

но φ -матрицу можно считать матрицей.

P-то $\text{из } \exists \alpha \Rightarrow \text{то } \exists x_0 \in X, \text{ то } \min_y f(x_0, y) = \alpha$

но $\text{из } \min_y \beta \Rightarrow \text{то } \exists y_0 \in Y, \max_x f(x, y_0) = \beta$

$$\min_y f(x_0, y) \leq f(x_0, y_0) \Rightarrow \max_x f(x, y_0) \leq f(x_0, y_0)$$

$$\Rightarrow f(x, y_0) \leq f(x_0, y_0) \quad \forall x \in X$$

но $\text{из } \max_x$.

$$f(x_0, y_0) \leq \max_x f(x, y_0) \Rightarrow f(x_0, y_0) \leq \min_y f(x_0, y)$$

$$\Rightarrow f(x_0, y_0) \leq f(x_0, y) \quad \forall y \in Y$$

и $\exists \beta$.

1. $\alpha = \beta$

2. $\min_y f(x_0, y) = \max_x \min_y f(x, y)$

$$\max_x f(x, y_0) = \min_y \max_x f(x, y)$$

- game. yet. седловый момент.

Применение теории игр седловых моментов.

Если $\alpha < \beta$ т.е. φ -матрица $f(x, y)$ не имеет седловых моментов.

(P, Q) - смешанная стратегия игроков X и Y.

Смешанная стратегия \exists вектор $p = (p_1, p_2, \dots, p_m)$; $\sum_{i=1}^m p_i = 1$

зад. игр. Y . Сов. сам. $Q = (q_1, q_2, \dots, q_n)$; $\sum_{i=1}^n q_i = 1$

S_m и S_n — это симп. стратегии игрока X
игрока Y .

Как оцен. вып. стратег. игрока X .

$$E(P, Q) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} p_i q_j$$

$$P \in S_m \rightarrow \max_{P \in S_m} \min_{Q \in S_n} E(P, Q)$$

$$Q \in S_n \rightarrow \min_{Q \in S_n} \max_{P \in S_m} E(P, Q)$$

в карт. реш. игре р. и мин. стратег. макс.

с нач. (P_0, Q_0) р. и $\exists E(P, Q)$, если

$$\forall P \in S_m \quad E(P, Q_0) \leq E(P_0, Q_0) \leq E(P_0, Q) \quad \forall Q \in S_n$$

то

(P_0, Q_0) — стратег. след. макс. стратегии

соответств. — соответств. стратегии

$$V = E(P_0, Q_0) \text{ — цена игры.}$$

Замечание Основная теор. вып. игр.

В вып. игре \exists и равнов. вл. значения α и β

$$\max_P \min_Q E(P, Q) = \alpha \quad \text{и} \quad \alpha = \beta$$

$$\min_Q \max_P E(P, Q) = \beta$$

Решение всегда есть либо в чист. либо в смес. стратегиях.

для вып. игр с 0-суммой.

(В-те ортогональность систем операторов
(необходимо и достаточное условие).
Вспомогательные.

$$E(i, Q) = \sum_{j=1}^n a_{ij} q_j$$

функции при том. x принимает значения оператор i а y равен Q
и наоборот

$$E(P, j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} p_i$$

$$E(P, Q) = \sum_{i=1}^m E(i, Q) p_i = \sum_{j=1}^n E(P, j) q_j$$

Если (P_0, Q_0) - ортогональные системы операторов V , то

$$E(i, Q_0) \leq V, \quad i = \overline{1, m}$$

$$E(P, j) \geq V, \quad j = \overline{1, n}$$

обратные друг другу операторы.

Если $\forall \exists$ такое V а такие же $P_0 \in N_n, Q_0 \in N_n$, то

$$E(i, Q_0) \leq V, \quad i = \overline{1, m}$$

$$E(P, j) \geq V, \quad j = \overline{1, n}$$

то P_0 и Q_0 - ортогональные системы операторов.

$$E(P, Q) = \sum_{i=1}^m E(i, Q) p_i \leq \sum_{i=1}^m V p_i = V, \quad \forall P \in N_n$$

$$E(P_0, Q) = \sum_{j=1}^n E(P_0, j) q_j \geq \sum_{j=1}^n V q_j = V, \quad \forall Q \in N_n$$

$$E(P, Q_0) \leq E(P_0, Q_0) \leq E(P_0, Q)$$

$\Rightarrow (P_0, Q_0)$ - ортогональные системы операторов.

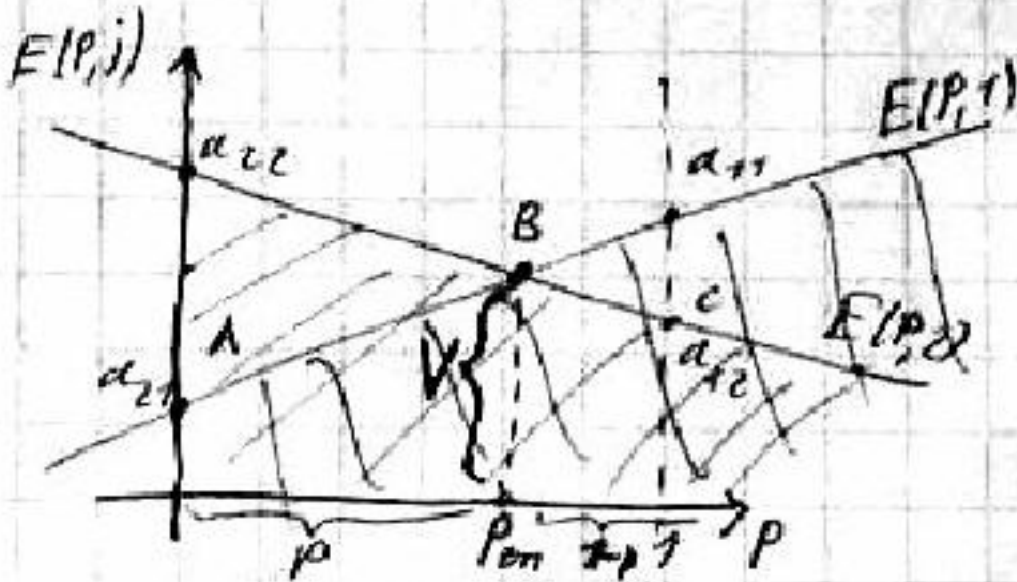
Задача о выборе стратегии

A). игра 2×2 . у кого игрок не 2 человек.

	y_1	y_2	
x_1	a_{11}	a_{12}	p
x_2	a_{21}	a_{22}	$1-p$
	$1-p$	p	

$$E(P, 1) = a_{11}p + a_{21}(1-p)$$

$$E(P, 2) = a_{12}p + a_{22}(1-p)$$



$$\max_{0 \leq j \leq 1} \min_{i=1,2} E(P, i)$$

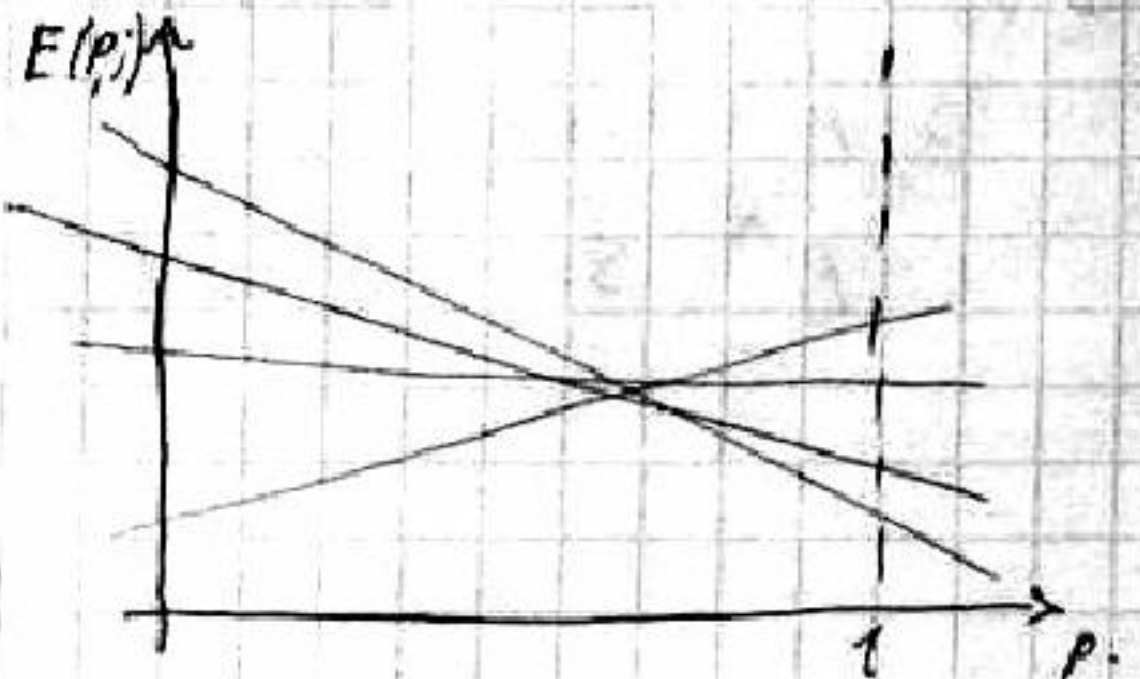
Ответ: $(p, 1-p)$ - с равной вероятностью выбрать 1 и 2

$$p = p_0 \quad (a_{11} - a_{12})p + (a_{21} - a_{22})(1-p) = 0$$

$$p = p_0 = \frac{a_{22} - a_{21}}{a_{11} + a_{22} - a_{12} - a_{21}}$$

B). $2 \times N$
 $M \times 2$

	y_1	y_2	y_3	y_4
x_1				
x_2		a_{ij}		



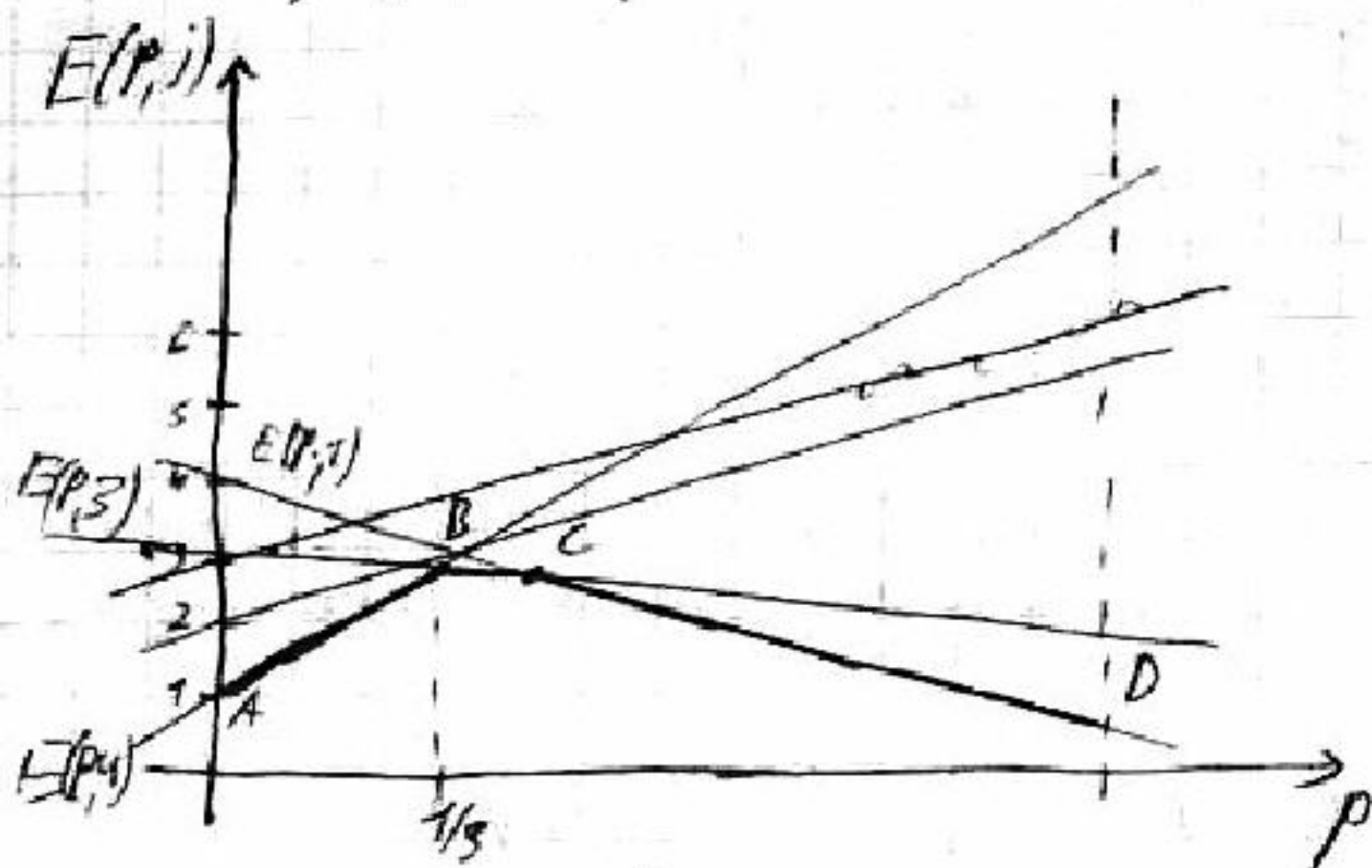
	C_1	C_2	C_3	C_4	
K_1	1	3	2	6	p
K_2	4	2	3	7	$1-p$

$$E(p, 1) = 4 - 3p$$

$$E(p, 2) = 2 + 3p$$

$$E(p, 3) = 3 - p$$

$$E(p, 4) = 1 + 5p$$



Ответ: $(\frac{1}{3}, \frac{2}{3})$, $V \equiv 2 \frac{2}{3}$ для крайних

координат. Т. В можно точно определить

из условия $E(p, 3) = E(p, 4)$

$$3 - p = 1 + 5p$$

$$p^* = \frac{1}{3}$$

$$V = E\left(\frac{1}{3}, j\right)_{j=3,4} = \frac{8}{3} = 2 \frac{2}{3}$$

$$E(i, j) > \frac{d}{3}, \text{ при } j=1, 2.$$

оптимальная стратегия игрока

$$q^* = (q_1, q_2, q_3, q_4) \in S_{II}$$

$$q_1^* = q_2^* = 0$$

$$q_3^* = q ; q_4^* = 1 - q.$$

$$E(1, q) = 2q + 6(1 - q) = 6 - 4q = V = \frac{d}{3} \Rightarrow$$

$$q = \frac{5}{6} ; 1 - q = \frac{1}{6}$$

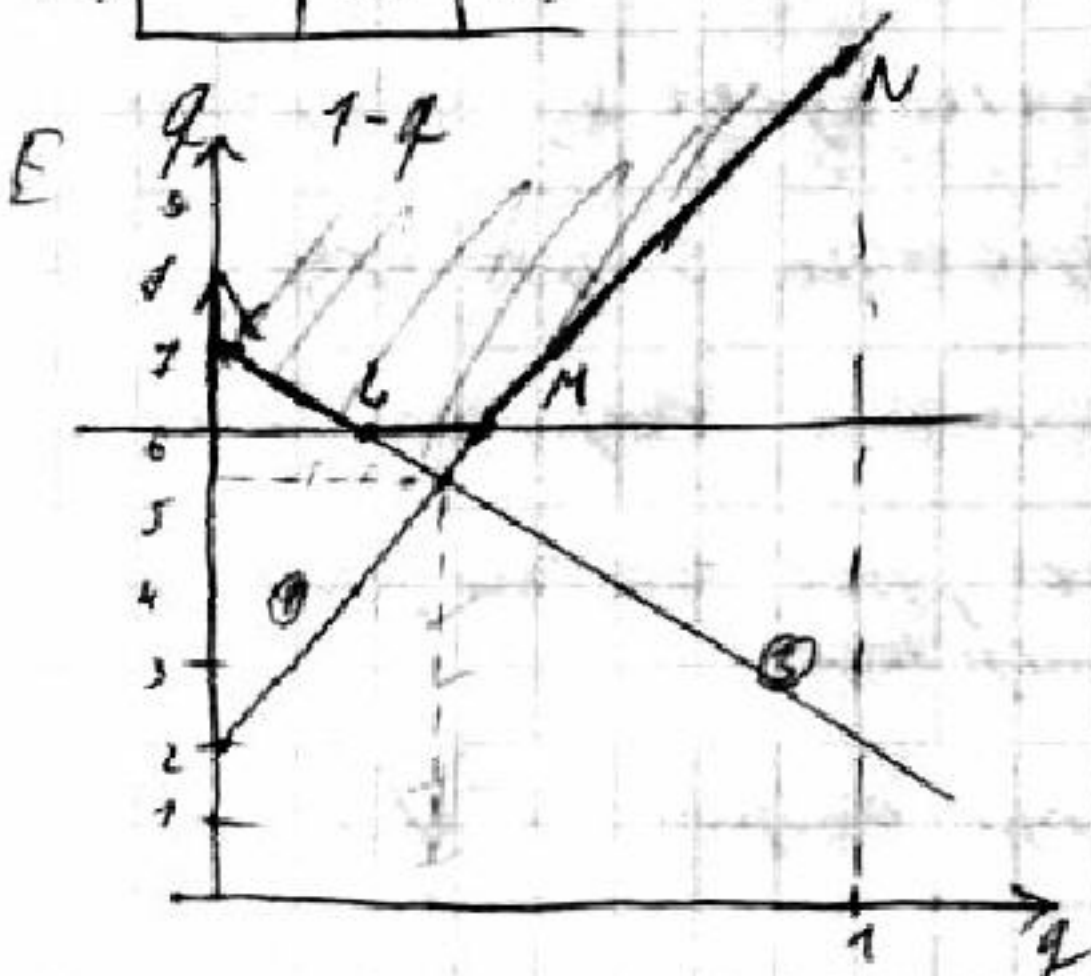
Ответом $(0, 0, \frac{5}{6}, \frac{1}{6})$, $V = \frac{d}{3}$ для игрока.

	C_1	C_2	
K_1	2	7	P_1
K_2	6	6	P_2
K_3	11	2	P_3

$$E(1, Q) = 2q + 7 + 7q = 7 - 5q$$

$$E(2, Q) = 6$$

$$E(3, Q) = 2 + 9q$$



$$7 - 5q = 6 \quad q = \frac{1}{5}$$

$$2 + 9q = 6 \quad q = \frac{4}{9}$$

$$E(i, q) = V = 6.$$

$$q \in \left[\frac{1}{5}, \frac{4}{9} \right]$$

— для игрока

Задача минимизации затрат на закупку мат. программ

$$E(P, Q_0) = \left| \sum_{i=1}^n a_{ij} q_i^0 \leq V \right| \quad j = \overline{1, m}$$

$$\sum_{i=1}^n q_i^0 = 1, \quad q_i^0 \geq 0$$

$$E(P_0, Q) = \left| \sum_{i=1}^n a_{ij} p_i^0 \geq V \right| \quad j = \overline{1, n} \quad \sum_{i=1}^m p_i^0 = 1, \quad p_i^0 \geq 0$$

(**)

Это эквивал. к + m мат. неравенствам

Всегда матрицу затрат можно привести к полн. форм.

Введем 4 перемен.

$$\xi_i = \frac{p_i^0}{E(P, Q_0)}; \quad \eta_j = \frac{q_j^0}{E(P_0, Q)}$$

$$\omega = \frac{1}{E(P, Q_0)}; \quad z = \frac{1}{E(P_0, Q)}$$

$E(P, Q_0)$ - миним. сумм затрат, когда X , когда Y миним. сумм затрат, а X канонич. мат.

переменными (**)-stage:

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{i=1}^n a_{ij} \eta_j \leq \frac{V}{E(P, Q_0)}; \quad \sum_{j=1}^m \eta_j = z \quad E(P, Q_0) \geq 0 \\ \sum_{i=1}^m a_{ij} \xi_i \geq \frac{V}{E(P_0, Q)}; \quad \sum_{i=1}^n \xi_i = \omega \quad E(P_0, Q) \geq 0 \\ \xi_i, \eta_j \geq 0 \end{array} \right.$$

Q - канонич. векр. Q_0 макс. мат. $E(P, Q) \geq 0$ - канонич.

$$\text{т. к. цена } V = E(P_0, Q_0) = \max_{P \in S_n} E(P, Q_0) = \min_{Q \in S_m} E(P_0, Q)$$

по перепадам к пределу. $P_1 \rightarrow P_0, Q_1 \rightarrow Q_0$

$$\text{то } z = \sum_{j=1}^m \eta_j \rightarrow \max$$

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} \eta_j \leq 1 \quad \eta_j \geq 0$$

$$\omega = \sum_{i=1}^m z_i \rightarrow \min$$

$$\sum_{i=1}^m a_{ij} x_i \geq b_j \quad j=1, \dots, n$$

~~Задача~~

глубина оптимального решения M_j

$$P_i^0 \rightarrow P_i^0 = z_i^0 \cdot V \quad ; \quad V = \frac{1}{z_i^0}$$

$$Q_j^0 \rightarrow Q_j^0 = \eta_j^0 \cdot V$$

$$V = \frac{1}{\omega(z_i^0)}$$

Алгоритм:

1. Проверка правильности данных при решении исходной задачи

1. Проверка наличия оптимального решения к поставленной задаче.

2. Проверка решения при помощи симплекс-метода.

3. Проверка оптимальности полученного решения методом двойственности.

4. Если возникли трудности при решении задачи.

Если не получается найти оптимальное решение, то следует проверить правильность постановки задачи, правильность составления модели.

Пример

$$\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 1 & 1 & 0 & 5 & 4 & 4 & 3 \\ 2 & 3 & 0 & 3 & 5 & 6 & 3 & 6 \\ -1 & -2 & 3 & -3 & 2 & 1 & 6 & 0 \end{array} \rightarrow \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 4 & 4 & 3 & 3 & & & \\ 5 & 6 & 3 & 6 & 3 & 3 & & \\ 2 & 1 & 6 & 0 & 0 & & & \end{array} \Rightarrow$$

max 5 6 6 6 ком. перевозит
min 5

3. Проверка оптимальности полученного решения.

$$\rightarrow \begin{array}{ccc|c} 5 & 4 & 3 & \\ 5 & 3 & 6 & 3 \\ 2 & 6 & 0 & \end{array}$$

Общ. начальные значения
 $\mu_{11}, \dots, \mu_{1n}$; $\mu_{21}, \dots, \mu_{2n}$

$c_1, a_{11}, \dots, a_{1n}$	$\mu_{11}, \dots, \mu_{1n}$
$c_2, a_{21}, \dots, a_{2n}$	$\mu_{21}, \dots, \mu_{2n}$
\vdots	\vdots
$c_n, a_{n1}, \dots, a_{nn}$	$\mu_{n1}, \dots, \mu_{nn}$

1. Для перв. марк $i=1$ нач. значения $c_1(1), c_2(1), \dots, c_n(1)$
 получ. оператор μ_{ij} след. стр.

2. а) $j(N)$ - вычислен макс, μ_{ij} след. стр. μ_{ij}
 нач. целочисл. значения μ_{ij} при μ_{ij}
 содержится логарифм $\mu_{ij} = \{c_1(N), c_2(N), \dots, c_n(N)\}$
 $\mu_{ij} = \{c_1(N)\}$

б) $i(N)$ - вычислен макс, μ_{ij} след. стр. μ_{ij}
 нач. целочисл. значения μ_{ij} при μ_{ij}
 $\max\{c_1(N-1), c_2(N-1), \dots, c_n(N-1)\} = c_n(N-1)$

3. По след. значениям μ_{ij} нач. $c_i(N)$ и $\mu_{ij}(N)$
 вычисл. след. образом

$$c_i(1) = \mu_{ij}(1), \quad i=1, \dots, n$$

$$c_i(N) = c_i(N-1) + \mu_{ij}(N), \quad \text{для } N > 1.$$

$$\mu_{ij}(1) = \mu_{ij}(1) \quad \text{для } N=1$$

$$\mu_{ij}(N) = \mu_{ij}(N-1) + \mu_{ij}(N), \quad \text{для } N > 1.$$

4. $V_1(N) = \frac{1}{N} c_i(N)$ - нач. значения μ_{ij}

$V_2(N) = \frac{1}{N} \mu_{ij}(N)$ - нач. значения μ_{ij}

5. $X(N) = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N c(k)$

$Y(N) = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N i(k)$

N	i	c ₁	c ₂	c ₃	j	k ₁	k ₂	k ₃	v ₁	v ₂	V	A
1	1	5	4	3	3	3	6	0	3	6	4,5	3
2	2	10	7	9	2	7	9	6	3,5	4,5	4	1
3	2	15	10	15	2	11	12	12	3,3	4	3,7	0,7
4	2	20	13	21	2	15	15	18	3,3	4,5	3,9	1,2
5	3	22	19	27	2	19	18	24	3,8	4,8	4,3	1,4
6												

A - разн. между мин и макс значениям v₁ и v₂

4	3	17	16	15	3	14	18	12	3,8	4,5	4,2	0,7
5	2	22	19	21	2	18	21	18	3,8	4,2	4	0,4
6	2	27	22	27	2	22	24	24	3,7	4	3,9	0,3
7	3	29	28	27	3	25	30	24	3,9	4,3	4,1	0,4
8	2	34	37	33	2	29	33	30	3,9	4,7	4	0,2

$$V' = \frac{V_1 + V_2}{2} = 4$$

$$P^0 = \left(\frac{1}{8}, \frac{5}{8}, \frac{3}{8} \right)$$

$$Q^0 = \left(\frac{0}{8}, \frac{5}{8}, \frac{3}{8} \right)$$

используем формулу $V = V' - 3 = 1$.

Замечание

1. Об использовании V , но $V_1, V_2 \rightarrow V_0$,
показано условие по $\frac{V_2(N) - V_1(N)}{\bar{V}(N)} \leq \epsilon$

$$N \rightarrow \infty, V_2(N) - V_1(N) \rightarrow 0$$

показ. что использование на катушке не превышает.

$$|V(N) - V_0| \leq \frac{2}{\sqrt{N}} \quad \text{Термеллер}$$

2. Замечено, что под графиками радиусов. применяя метод
для измерения на-ва многих объектов можно
использовать.

$$\Delta N = \min_{1 \leq S \leq N} V_2(S) - \max_{1 \leq S \leq N} V_1(S) > 0$$

б макс. выигрыш. выигрыш. миним. динам. $\{z, (S)\}$ и $\{L, (S)\}$ при макс.

$$\min_{1 \leq S \leq N} V_2(S) \quad \text{и} \quad \max_{1 \leq S \leq N} V_1(S)$$

N	V ₁	V ₂	min V ₂	max V ₁	ΔN
1	3	6	6	3	3
2	3,5	4,5	4,5	3,5	1
3	3,33	4	4	3,5	0,5
4	3,2	4,5	4	3,5	0,5
5	3,8	4,8	4	3,8	0,2
6	3,5	4,0	4	3,8	0,2
7	3	4,2	4	3,8	0,2
8	2	4,5	4	3,8	0,2

Матрица выигрышей формулируется задача при макс. выигрыш. выигрыш. миним. динам.

$$\|a_{ij}\| \quad (i = \overline{1, n}, j = \overline{1, m})$$

ранги вект.

$$p^0 = \{p_1^0, p_2^0, \dots, p_n^0\}, \quad \sum_{i=1}^n p_i^0 = 1$$

$$q^0 = \{q_1^0, q_2^0, \dots, q_m^0\}, \quad \sum_{j=1}^m q_j^0 = 1$$

тоже при вект. $p = \{p_1, \dots, p_m\} \quad \sum_i = 1$

$$q = \{q_1, \dots, q_n\} \quad \sum_j = 1$$

тогда при $E(p, q^0) \leq E(p^0, q^0) \leq E(p^0, q)$

где $E(p, q) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m a_{ij} p_i q_j \rightarrow$ сп. выигрыш.

$$E(p^0, q^0) = V - \text{цена игры}$$

$(p^0, q^0) \rightarrow$ опт. стратегия.

$$p_{i_0}^0 = 1 \text{ u } q_{j_0}^0 = 1,$$

$$P_{i_0}^0 = 0$$

$$q_{j_0}^0 = 0$$

и то L_0 и J_0

↓
opt. max. component.

$$V_1 \text{ u } V_2 \quad V_1 = V_2 = V$$

$$V_1 = \max_p \min_q E(p, q) \rightarrow =!$$

$$V_2 = \min_q \max_p E(p, q) \rightarrow$$

Задача

Семь 2-континентов и семь 3-континентов.

Без учета времени. Семь задержек

состояние системы управления временем. Континенты

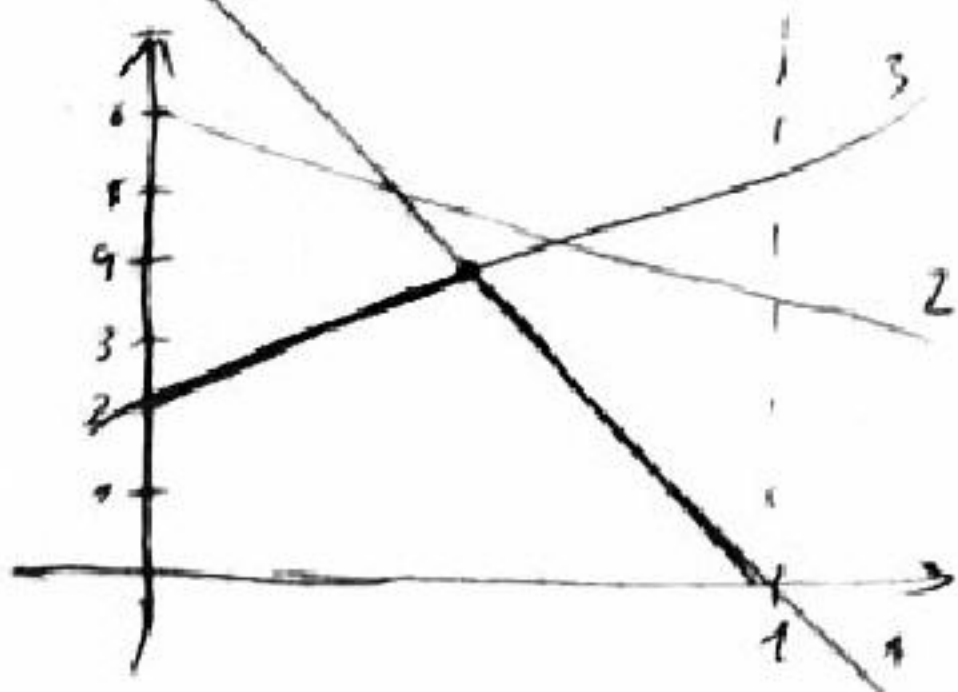
	C_1	C_2	C_3				
K_1	0,3	0,5	0,4	p	3	5	4
K_1	0,1	0,6	0,2		8	6	2
K_2	0,8	0,6	0,2	$1-p$			
	f^1	f^2	f^3				

$$E(p, 1) = 0,3p + 0,8 - 0,8p = 8 - 5p$$

$$E(p, 2) = 5p + 6 - 6p = 6 - p$$

$$E(p, 3) = 4p + 2 - 2p = 2 + 2p$$

$$8 - 5 \cdot \frac{6}{7} = \frac{56 - 30}{7} = \frac{26}{7}$$



$$8 - 5p = 2 + 2p$$

$$7p = 6 \quad p = \frac{6}{7}$$

$$\left(\frac{6}{7}, \frac{26}{7}\right), V = \frac{26}{7}$$

	C_1	C_2	C_3
K_1	0,3	0,5	0,4
K_2	0,1	0,6	0,2

$$Z = x_1 + x_2 \rightarrow \max$$

$$\begin{cases} 3x_1 + 8x_2 \leq 1 \\ 5x_1 + 6x_2 \leq 1 \\ 4x_1 + 2x_2 \leq 1 \end{cases} \quad x_1, x_2 \geq 0$$

$$\begin{cases} 3x_1 + 8x_2 + y_1 = 1 \\ 5x_1 + 6x_2 + y_2 = 1 \\ 4x_1 + 2x_2 + y_3 = 1 \end{cases}$$

	$-x_1$	$-x_2$	A_{ij}
y_1	3	8	1
y_2	5	6	1
y_3	4	2	1
Z	-1	-1	0

=>

	$-x_1$	$-y_1$	A_{ij}
x_2	$\frac{3}{8}$	1	$\frac{3}{8}$
y_2	$\frac{1}{8}$	$-\frac{3}{8}$	
y_3		$-\frac{1}{4}$	
Z		$-\frac{1}{8}$	

0/2

Самые обороняющиеся и мощи займут 2 из 4 позиций позиции будут боев. единицы.

Красные из за ограни боев. единиц могут обстрел. 3 из 4 позиций синих, обстреливать синих на i-ой позиции поран. с вер. p_i : $p_1=0,5$; $p_2=0,7$; $p_3=0,6$; $p_4=0,8$. Изначал в кажет. эфф. операция среднее число поран. ед. синих определ. оптималь. стратегией стратег. 4×6

$E(P, Q_0)$

c	
x	$0,0 \quad 0,4$
	$0,3 \quad 0,5$

$$Z = x_1 + x_2 \rightarrow \max$$

$$0,6x_1 + 0,4x_2 \leq 1$$

$$0,3x_1 + 0,5x_2 \leq 1$$

справедливо
за симметрией

$$\begin{cases} 6x_1 + 4x_2 + y_1 = 10 \\ 3x_1 + 5x_2 + y_2 = 10 \\ x_1 \geq 0 \quad y_1 \geq 0 \end{cases}$$

	$-x_1$	$-x_2$	A
y_1	10	4	10
y_2	3	5	10
Z	-1	-1	

	y_1	x_2	A
x_1	$\frac{1}{3}$	$\frac{2}{3}$	$\frac{10}{3}$
y_2	-1	5	5
Z	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{5}{3}$

	$-y_1$	$-y_2$	A
x_1			$\frac{5}{3}$
x_2		1	$\frac{5}{3}$
Z		$\frac{1}{3}$	$\frac{20}{3}$

	$-x_1$	$-y_2$	A
y_1	$\frac{11}{5}$	$-\frac{4}{5}$	$\frac{10}{5}$
x_2	$\frac{3}{5}$	$\frac{1}{5}$	2
Z	$-\frac{2}{5}$	$\frac{1}{5}$	2

	$-y_1$	$-y_2$	A
x_1	$\frac{6}{11}$		$\frac{5}{11}$
x_2			$\frac{1}{11}$
Z			$\frac{12}{11}$

	$-x_1$	$-x_2$	A
x_1	$\frac{7}{15}$	$-\frac{4}{15}$	$\frac{1}{15}$
x_2	$\frac{3}{5}$	$\frac{1}{5}$	2
Z	$-\frac{2}{5}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{5}$

→

	$-x_1$	$-x_2$	A
x_1	$\frac{5}{9}$	$-\frac{4}{9}$	$\frac{1}{9}$
x_2	$-\frac{2}{9}$	$\frac{6}{9}$	$\frac{2}{9}$
Z	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{9}$	$\frac{4}{9}$

$$x_1 = \frac{5}{9}; x_2 = \frac{15}{9}$$

$$E = \frac{10}{9}$$

$$p_1 = \frac{1}{2} \quad f_1 = \frac{1}{4}$$

$$V = \frac{9}{20}$$

$$p_2 = \frac{1}{2} \quad f_2 = \frac{9}{4}$$

зад. реш.

Решение шкотовых задач методом симп. прост.

Постан. задачи

на формул. функции ЦВЭ имеют n точек комплексом
 $(B, H) (c_1, c_2, \dots, c_m)$

вер p_i , заданных матриц $\|p_i\| (i = \overline{1, n}; j = \overline{1, m})$
 пред опред. оптими.

матриц p -на задачи.

Задача оптимальных матриц

найти p^0 и q^0 , тогда при $\forall p$ и q

$$E(p, q^0) \leq E(p^0, q^0) \leq E(p^0, q)$$

$$E(p, q) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m a_{ij} p_i q_j$$

$$E(p^0, q^0) = V - \text{цена игры.}$$

$$(p^0, q^0)$$

связать шкотовой задачи к зад. мет. программ.

Задача линейного программирования (ЛП)

$$\sum_{i=1}^n a_{ij} p_i \geq V \quad \text{где } \forall j = \overline{1, m}$$

$$\sum_{i=1}^n p_i = 1 \quad ; \quad x_i = \frac{p_i}{V}$$

$$\sum_{i=1}^n a_{ij} x_i \geq 1 \quad (j = \overline{1, m})$$

$$\sum_{i=1}^n x_i = \frac{1}{V}$$

$$Z = \sum_{i=1}^n x_i \rightarrow \min$$

$$\sum_{i=1}^n a_{ij} x_i \geq 1 \quad (j = \overline{1, m})$$

$$x_i \geq 0$$

$$\sum_{j=1}^m a_{ij} q_j \leq V \quad (i = \overline{1, n})$$

$$\sum_{j=1}^m q_j = 1 \quad ; \quad y_j = \frac{q_j}{V}$$

$$\sum_{j=1}^m a_{ij} y_j \leq 1 \quad (i = \overline{1, n})$$

$$\sum_{j=1}^m y_j = \frac{1}{V}$$

$$Z = \sum_{j=1}^m y_j$$

$$\sum_{j=1}^m a_{ij} y_j \leq 1 \quad (i = \overline{1, n})$$

$$y_j \geq 0$$

$$\max(-z) = \sum_{i=1}^n (-x_i)$$

$$\sum_{i=1}^n a_{ij} x_i \geq 1 \quad (j = \overline{1, m})$$

$$x_i \geq 0$$

$$\bar{y}_j \quad (j = \overline{1, m})$$

$$\sum_{i=1}^n (a_{ij}) x_i + \bar{y}_j = -1$$

$$\bar{y}_j = \left(\sum_{i=1}^n a_{ij} x_i \right) - 1$$

$$\max z = \sum_{i=1}^n y_i$$

$$\sum_{i=1}^m a_{ij} y_j \leq 1 \quad (i = \overline{1, n})$$

$$y_j \geq 0$$

$$\tilde{x}_i \quad (i = \overline{1, m})$$

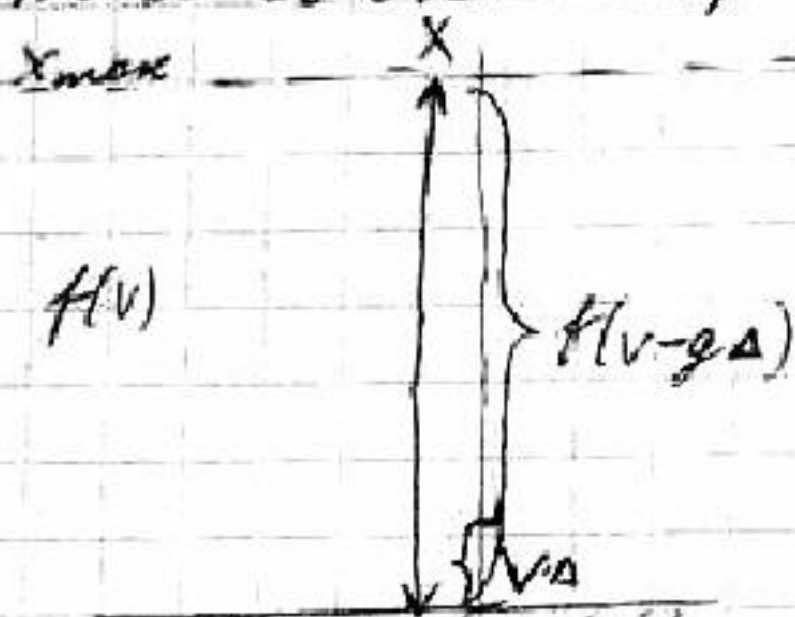
$$\sum_{i=1}^m a_{ij} y_j + \tilde{x}_i = 1 \quad (i = \overline{1, n})$$

$$\tilde{x}_i = \left(\sum_{j=1}^m (-a_{ij}) y_j + 1 \right)$$

~~_____~~

Методы функционального программирования
 и их применение к задаче оптимального управления
 Брев. Действительный

Постановка дискретного оптимального процесса.
 Даны: заданы начальные условия, высота подъема вверх
 и скорость V_0



$$\ddot{x}(t) = -g$$

$$\dot{x}(0) = V_0$$

$$x(0) = 0$$

$$\max x(t) = ?$$

1. параметризуем заданы.
 $V_0 \rightarrow V$

2. предположим, что высоту x можно выбрать. Т.
 $f(V) = \max x(t)$

3. $\dot{x}(t) = V - gt$
 $t = \Delta$

$$f(V) = V\Delta + f(V-g\Delta) \quad (*)$$

если f и t - группировать, то $f(V-g\Delta) =$

$$= f(V) - \frac{df}{dV} g\Delta$$

$$\frac{df}{dV} = \frac{V}{g}$$

$$f(0) = 0$$

$$f(V) = \frac{V^2}{2g}$$

$$V = g\Delta, 2g\Delta, \dots, n g\Delta = V_0$$

Принцип оптимальности Беллмана.

$$\max [R_n(x_1, x_2, \dots, x_n) = g_1(x_1) + g_2(x_2) + \dots + g_n(x_n)]$$

$$x_i \geq 0, i = \overline{1, n}$$

$$\sum_{i=1}^n x_i \leq X$$

$$\overline{F}_n(x)$$

$$f_n(x) = \max [g_n(x_n) + f_{n-1}(x - x_n)]$$

$$\text{где } f_1(x) = \max_{x_1} g_1(x_1)$$

D-во

$$\max R_n = \max_{x_n} \max_{[x_{n-1}, \dots, x_1]} R_n$$

Определение принципа Беллмана.

Если процесс принят в нек. точке оптимальным образом и если мы будем продолжать процесс с теми же крит. оптимальности, то и весь процесс в целом будет оптимальным.

Если процесс начал с конца:

$$f_{k-1}(x) = \max_{x_{k-1}} [g_{k-1}(x_{k-1}) + f_k(x - x_{k-1})]$$

$$f_n(x) = \max_{x_n} g_n(x_n), k = n, \dots, 2.$$

Дадём. прог. это

$$k = \overline{1, n}$$

$$\vec{x}_{k-1} \rightarrow \vec{x}_k$$



Любая задача динам. прог. реш. в 4 этапа

1. Параметризация процесса
2. Выведение ф-ии Гамильтона
3. Сопряженные перемен. с помощью
4. Дискретизация процесса

$$W = \int_0^T G(t, x(t), u(t)) dt \rightarrow \min$$

$u(t) \in \Omega$ - параметр управления

$$\frac{dx(t)}{dt} = h(t, x(t), u(t))$$

$$x(0) = x_0$$

где h, G - заданы



с мин. расх. топлива
перейти на орбиту зад
опры. Время T

$x(t)$ - n -мерный вектор

$u(t)$ - m -мерный вектор.

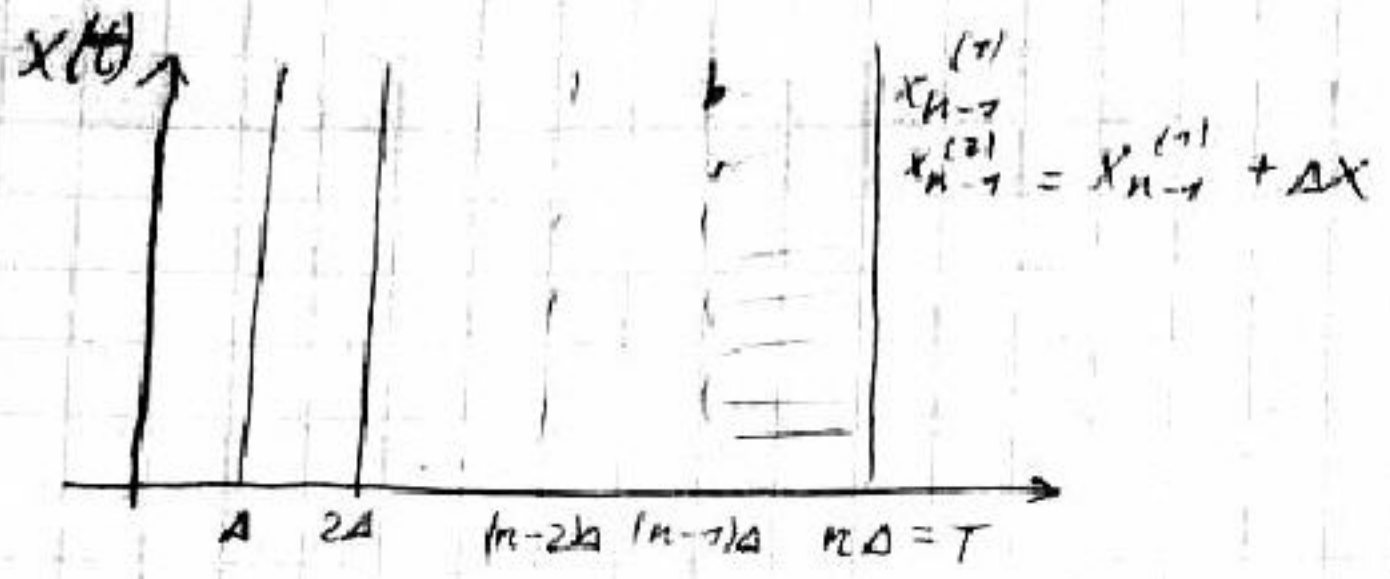
1. Параметризация задачи

$$W = \int_t^T G(s, x(s), u(s)) ds \rightarrow \min$$

$u(s) \in \Omega$
 $t \leq s \leq T$

$$f_k(x_k) = \min_{u_k \in \Omega} [G_k(x_k, u_k) + f_{k+1}(x_k + h_k(x_k, u_k))]]$$

↑
условия терминального управления (**)



$$f_n(x) = 0 \text{ м.к. } f(T, x) = 0 \text{ при } k = n-1$$

$$f_{n-1}(x_{n-1}) = \min_{u_{n-1} \in \Omega} G_{n-1}(x_{n-1}, u_{n-1})$$

находим максимум.

$k = n-1$.

x_{n-1}	u_{n-1}^*	f_{n-1}
$x_{n-1}^{(1)}$	$u_{n-1}^{*(1)}$	$f_{n-1}^{(1)}$
$x_{n-1}^{(2)}$	$u_{n-1}^{*(2)}$	$f_{n-1}^{(2)}$
\vdots	\vdots	\vdots
$x_{n-1}^{(M)}$	$u_{n-1}^{*(M)}$	$f_{n-1}^{(M)}$

перед. все парам управ
на даны макс, \rightarrow мин.
и записать матрицу.

$k = n-2$.

$$f_{n-2}(x_{n-2}) = \min_{u_{n-2} \in \Omega} [G_{n-2}(x_{n-2}, u_{n-2}) + f_{n-1}(x_{n-2} + h_{n-2}(x_{n-2}, u_{n-2}))]$$

x_{n-2}	u_{n-2}^*	f_{n-2}
$x_{n-2}^{(1)}$	$u_{n-2}^{*(1)}$	$f_{n-2}^{(1)}$
$x_{n-2}^{(2)}$	$u_{n-2}^{*(2)}$	$f_{n-2}^{(2)}$
\vdots	\vdots	\vdots
$x_{n-2}^{(M)}$	$u_{n-2}^{*(M)}$	$f_{n-2}^{(M)}$

тип $\kappa = 0$
 $x_0 = x(0)$

$$f_0(x_0) = \min_{u \in U} [G_0(x_0, u_0) + f_1(x_0 + h(x_0, u_0))]$$

$$u_0^*(x_0) \quad x_1 = x(\Delta) = x_0 + h_0(x_0, u_0^*)$$

$$u_1^*(x_1) = u^*(\Delta) \rightarrow x_2 = x(2\Delta) = x_1 + h_1(x_1, u_1^*) \rightarrow$$

$$\rightarrow u_2^*(x_2) = u^*(2\Delta) \rightarrow \dots$$

$$x_n = x(n\Delta) = x_{n-1} + h_{n-1}(x_{n-1}, u_{n-1}^*)$$

Задача об оптимальном распределении ресурсов.

об оптимальной по групповой цели задаче переноса
 отит. Обычно решают поэлементно

$$\max_{x_1, \dots, x_N} M[x_n] = \max \sum_{k=1}^N [1 - (1 - p_k)^{x_k}]$$

$$x_1 + x_2 + \dots + x_N \leq K$$

$$p_k \leq 1$$

x_k - кол-во ресурсов
 в k -й группе

$$R_N(x_1, \dots, x_N) = g_1(x_1) + \dots + g_N(x_N) \rightarrow \max_{x_1, \dots, x_N}$$

$$x_1 + x_2 + \dots + x_N \leq X_0$$

$$x_k \geq 0, g_k(x_k) \rightarrow \text{доход от } k\text{-го ресурса}$$

1) этап (параметры)

$$R_n(x_1, \dots, x_n) = g_1(x_1) + \dots + g_n(x_n)$$

$$n = 0, \dots, N$$

$$x_1 + \dots + x_n \leq X$$

$$2) f_n(x) = \max_{x_1, \dots, x_n} R_n(x_1, \dots, x_n)$$

$$x_n \rightarrow g_n(x_n)$$

$$x - x_n \rightarrow n-1 \rightarrow f_{n-1}(x - x_n)$$

$$g_n(x_n) + f_{n-1}(x - x_n) \rightarrow \max$$

Если x_n будет моментом из функции от максимизации -
тогда, мы ее найдем g -но f максимум.

$$3) f_n(x) = \max_{0 \leq x_n \leq x} [g_n(x_n) + f_{n-1}(x - x_n)]$$

$$f_0(x) = 0$$

$$4) f_n(k\Delta) = \max_{l=0, \dots, k} [g_n(l\Delta) + f_{n-1}(k\Delta - l\Delta)]$$

$$k = 0, 1, 2, \dots, m$$

Можно дать программу и все
параметры и задать начальные
данные функции f .

Намны формулы задать для
нравятся суммирование f максимум.

$$x_i \geq 0 \quad (i = 1, \dots, n)$$

$$R_n(x_1, \dots, x_n) = f_1(x_1) + \dots + g_n(x_n)$$

$$\sum_{i=1}^n x_i \leq x$$

$$f_n(x) = \max [g_n(x_n) + f_{n-1}(x - x_n)]$$

$$f_1(x) = \max_{x_1} g_1(x_1)$$

$$\max R_n = \max_{x_n} \max_{[x_{n-1}, \dots, x_1]} R_n$$

$$f_n(x) = \max_{x_0, \dots, x_n} [g_1(x_0) + \dots + g_n(x_n)] =$$

$$= \max_{x_n} \max_{x_0, \dots, x_{n-1}} [g_n(x_n) + \dots + g_1(x_0)] =$$

$$= \max_{x_n} \{ g_n(x_n) + \max_{x_0, \dots, x_{n-1}} [g_{n-1}(x_{n-1}) + \dots + g_1(x_0)] \} =$$

$$= \max_{x_n} [g_n(x_n) + f_{n-1}(x - x_n)]$$

Оптимальная сумм. диаг. тем в-вом, то какое-то ее первичное соотн и реш. послед. решение данного опред. оптималь. сумм. отгол. соотна ~~в~~ ~~на~~, ~~мы~~ в результате первичного решения.

Решаем с конца.

$$f_{k-1}(x) = \max [g_{k-1}(x_{k-1}) + f_k(x - x_k)]$$

$$f_n(x) = \max g_n(x_n); (k=n, 2).$$

процесс многошаговой оптимизации.

Рассмотрим систему, кот. на каждом k -ом шаге ($k=1, \dots, n$), координаты k -го фактора \bar{u}_k переходят из соотн \bar{x}_{k-1} в x_k

$$(\bar{x}_0) \xrightarrow{\bar{u}_1} (\bar{x}_1) \xrightarrow{\bar{u}_2} (\bar{x}_2) \dots (\bar{x}_{n-1}) \xrightarrow{\bar{u}_n} (\bar{x}_n)$$

если брать f_k как функцию $f_k(x)$ на каждом шаге то $f_k = f_k(\bar{x}_{k-1}, \bar{u}_k)$

при этом предельная оптимальная позиция $\bar{x}_k = \bar{x}_k(\bar{x}_{k-1}, \bar{u}_k)$

f -ия является упр. функцией аддитивности.

$$R = \sum_{k=1}^n f_k(\bar{x}_{k-1}, \bar{u}_k) - \text{цель } f\text{-ия}$$

Задача при проп. лотто слез. обр.
 Оцену совокупности допустимых, допустимых, ун-
 равновесии \bar{X}_i , переводящих элементу
 из нач. сост. \bar{X}_0 в конечн. \bar{X}_n при
 этом оптимально выбрать \bar{X}_i -ую.

Помощь задачи об оптимальности
 старших при старших по размеру групповой
 цели без переноса \bar{X}_i .

1. Помощь задачи
 Планируется старших S -старших по
 размеру групповой цели сост. n и
 групп.

Каждая группа групп. цели обрешен.
 незав. отна. групп, заранее назначен.
 всем всем старших.

Вер. перенос i -ой групп старших
 $= p_i$ ($i = \bar{1}, n$)

Помощь для обрешен каждой i -ой групп
 макс. кол-во старших m_i , тогда
 среднее число перенос. групп. S было макс.

$$\left(\sum_{i=1}^n m_i = S \right)$$

Дано.

$$S = 4, n = 3$$

$$p_1 = 0,3$$

$$p_2 = 0,5$$

$$p_3 = 0,6$$

2. Формализация задачи

Каждому $m_i \geq 0$ ($i = \bar{1}, n$) максимиз. S это

$$M(m_1, \dots, m_n) = \sum_{i=1}^n [1 - (1 - p_i)^{m_i}]$$

$$\sum_{i=1}^n m_i \leq S$$

$$m. k. \sum_{i=1}^n [1 - (1 - p_i)^{m_i}] = n - \sum_{i=1}^n (1 - p_i)^{m_i}$$

Задача может формулир. иначе:

$m_i \geq 0 \ (i=1, n)$, оптимальное ср-во.

$$M(m_1, \dots, m_n) = \sum_{i=1}^n (1-p_i)^{m_i}$$

$$\sum_{i=1}^n m_i \leq S$$

критерий макс. порак. целей эквив.
мин. затрат.

3. Полюс. вогнутой.

Обозн. через x_i число стартовых вложений
для объекта i -й цели

$$m_i = x_i - x_{i-1}; \ (i=0, n, x_0=0)$$

m_i разоблач. коэф. характер. соот. элемент
в цепи i -ого звена, а x_i порак. функци.
на i -ом звене.

$$f_1(x_1) = \max_{0 \leq x_1 \leq S} (1-p_1)^{x_1} \quad (0 \leq x_1 \leq S)$$

$$f_2(x_2) = \min_{0 \leq x_1 \leq x_2} \{ (1-p_2)^{x_2-x_1} + f_1(x_1) \} \quad (0 \leq x_2 \leq S)$$

$$f_n(x_n) = \min_{0 \leq x_{n-1} \leq x_n} \{ [1-p_n]^{x_n-x_{n-1}} + f_{n-1}(x_{n-1}) \} \quad (0 \leq x_n \leq S)$$

решаем численным методом по
максим. функции обратной ход.

$$f_i(x_i) = \min_{0 \leq x_{i-1} \leq x_i} \{ (1-p_i)^{x_i-x_{i-1}} + f_{i-1}(x_{i-1}) \} \quad (0 \leq x_i \leq S)$$

~~опред.~~ по таблице через x_i
по табл. $f_i(x_i)$ - определ. знач.
 x_{i-1} прямой ход.

$f_i(x_i) \rightarrow x_{i-1}$ (прямой шаг)

определ. $m_i = x_i - x_{i-1}$

Расчет таблицы обратного шага.

Задача об оптимальном распределении ресурсов
в послед. периодах. Минимизация затрат

Постан. задачи

на 2 объектах материальн. и капиталов. ресурсы
($i=1, \dots, n$), кол-во средств x_i ; расходы на
каждый период миним. расходов сред. обр.

y_i - на первом объекте

$x_i - y_i$ - на втором

после каждой недели на 1-й объект
определяются $C_1(y_i)$ - эффект ущерба и
 $P_1(y_i)$ - это сохраненные средства.

после каждого i -ого периода на 2-ой
объект опред. сумм $C_2(x_i)$ и $P_2(x_i)$

при этом после каждой недели число
средств не пополн., а сохр. средства
переносятся

X_0 - первонач. число средств,

пред. макс. расходы, величины (y_1, \dots, y_n)
треб. миним. ущербов макс.

Дан. данные

$$n=3, X_0=3$$

$$C_1(x) = 0,8x, C_2(x) = 0,7x$$

$$P_1(x) = 0,5x, P_2(x) = 0,6x$$

Мат. формулы

найти макс. y_i ($i=1, \dots, n$) $0 \leq y_i \leq x_i$
максим. сред. обр.

$$R = \sum_{i=1}^n [C_1(y_i) + C_2(x_i - y_i)]$$

$$x_{i+1} = x_i - P_1(y_i) + P_2(x_i - y_i)$$

$$f_3(x_3) = \max_{0 \leq y_3 \leq x_3} [0,8y_3 + 0,7(x_3 - y_3)]$$

$$f_2(x_2) = \max_{0 \leq y_2 \leq x_2} [0,8y_2 + 0,7(x_2 - y_2) + f_3(x_3(x_2))]]$$

$$f_1(x_1) = \max [0,8y_1 + 0,7(x_1 - y_1) + f_2(x_2(x_1))]]$$

$$x_3(x_2) = 0,5y_2 + 0,6(x_2 - y_2)$$

$$x_2(x_1) = 0,5y_1 + 0,6(x_1 - y_1)$$

$$f_i(x_i) \quad (i=1,2,3)$$

$$y_i = 0 \quad y_i = x_i$$

$$f_3(x_3) = 0,8x_3 \quad \text{vnu } y_3 = x_3$$

$$f_2(x_2) = \max_{0 \leq y_2 \leq x_2} \{ [0,8y_2 + 0,7(x_2 - y_2)] + 0,6 [0,5y_1 + 0,6(x_2 - y_2)] \}$$

$$f_2(x_2) = 1,2x_2 \quad \text{vnu } y_2 = x_2$$

$$f_1(x_1) = \max_{0 \leq y_1 \leq x_1} \{ [0,8y_1 + 0,7(x_1 - y_1)] + 1,2 [0,5y_1 + 0,6(x_1 - y_1)] \}$$

$$f_1(x_1) = 1,42x_1 \quad \text{vnu } y_1 = 0$$

$$y_1 = 0, y_2 = x_2, y_3 = x_3$$